Safety Booklet

&

650, 650V & 650G Frames 1 – 3 Quickstart

- **Please read this Safety Information BEFORE installing the equipment.**
- **Bitte lesen Sie die folgenden Informationen, BEVOR Sie mit der Installation des Geräts beginnen.**
- **Veuillez lire cette information sur la sécurité Avant d'installer l'équipement**
- **Si prega di leggere attentamente le informazioni sulla sicurezza PRIMA di installare l'apparecchiatura**
- **请在安装前阅读本安全指南。**

ENGINEERING **YOUR** SUCCESS.

Safety Booklet
&
650, 650V & 650G Frames 1 – 3 Quickstart

HA501978U100 Issue 1

Contents:

Chapter 1: English 1-1

SAFETY INFORMATION 1-1

650, 650V & 650G QUICKSTART 1-3

Before You Start 1-3
Frame Ratings 1-3
Control Modes 1-3
Power Connections 1-3
Reference and Sequencing 1-4
Calibration 1-4
Cloning 1-4
Serial Comms 1-4
Advanced Features 1-5

COMPLIANCE 1-5

Application Macros 1-7

650X and Autotune * 1-7

Chapter 2: Deutsch 2-1

SICHERHEITS INFORMATIONEN 2-1

650, 650V & 650G Kurzanleitung 2-4

Erste Schritte 2-4
Leistungsabstufungen 2-4
Betriebsarten 2-4
Leistungsanschlüsse 2-4
Sollwert und Ablauf 2-5
Kalibrierung 2-5
Klonen 2-5
Serielle Schnittstelle 2-5
Weitere Funktionen 2-6

EMV-KONFORMITÄT 2-6

Applikationsmakros 2-8

650X und Selbstabgleich (Autotune) * 2-8

Chapter 3: Français 3-1

Informations de Sécurité 3-1

Risques 3-1

650, 650V & 650G Mise En Service 3-3

Preambule 3-3

Gamme 3-3

Modes de contrôle 3-3
Puissance 3-3
Consigne et Commande 3-4
Calibration 3-4
Clonage 3-4
Liaison Série 3-5
Fonctionnalites 3-5

Conformite 3-5

Les Macros 3-7

Autoréglage* du 650X 3-7

Chapter 4: Italiano 4-1

INFORMAZIONI SULLA SICUREZZA 4-1

650, 650V & 650G Messa in servizio rapida 4-3

Prima dell'Installazione 4-3

Taglie 4-3
Metodi di Controllo 4-3
Connessioni di Potenza 4-3
Riferimento e sequenza 4-4
Calibrazione 4-4
Comunicazione seriale 4-4

CONFORMITA' 4-5

Macro Applicative 4-6

Autotune* 4-7

Chapter 5: 中文 5-1

Chapter 1: English

SAFETY INFORMATION

FAILURE OR IMPROPER SELECTION OR IMPROPER USE OF THE PRODUCTS DESCRIBED HEREIN OR RELATED ITEMS CAN CAUSE DEATH, PERSONAL INJURY AND PROPERTY DAMAGE.

This document and other information from Parker-Hannifin Corporation, its subsidiaries and authorized distributors provide product or system options for further investigation by users having technical expertise.

The user, through its own analysis and testing, is solely responsible for making the final selection of the system and components and assuring that all performance, endurance, maintenance, safety and warning requirements of the application are met. The user must analyze all aspects of the application, follow applicable industry standards, and follow the information concerning the product in the current product catalogue and in any other materials provided from Parker or its subsidiaries or authorized distributors.

To the extent that Parker or its subsidiaries or authorized distributors provide component or system options based upon data or specifications provided by the user, the user is responsible for determining that such data and specifications are suitable and sufficient for all applications and reasonably foreseeable uses of the components or systems.

Requirements

IMPORTANT: Please read this information BEFORE installing the equipment.

WARNING – Operation of this equipment requires detailed installation and operation instructions provided in the Installation/Operation manual intended for use with this product. This information is provided on the CD ROM, floppy diskette(s), or other storage devise included in the container this device was packaged in. It should be retained with this device at all times. A hard copy of this information may be ordered from the supplier indicated on the product label.

Intended Users
This leaflet is to be made available to all persons who are required to install, configure or service equipment described herein, or any other associated operation.
The information given is intended to highlight safety issues, EMC considerations, and to enable the user to obtain maximum benefit from the equipment.

Application Area
The equipment described is intended for industrial motor speed control utilising DC motors, AC induction or AC synchronous machines.

Personnel
Installation, operation and maintenance of the equipment should be carried out by competent personnel. A competent person is someone who is technically qualified and familiar with all safety information and established safety practices; with the installation process, operation and maintenance of this equipment; and with all the hazards involved.

Product Warnings

DANGER Risk of electric shock	Attention – hot surfaces	Caution Refer to documentation	Earth/Ground Protective Conductor Terminal

Hazards

DANGER! - Ignoring the following may result in injury

1. This equipment can endanger life by exposure to rotating machinery and high voltages.
2. The equipment must be permanently earthed due to the high earth leakage current, and the drive motor must be connected to an appropriate safety earth.
3. Ensure all incoming supplies are isolated before working on the equipment. Be aware that there may be more than one supply connection to the drive.
4. There may still be dangerous voltages present at power terminals (motor output, supply input phases, DC bus and the brake, where fitted) when the motor is at standstill or is stopped.
5. For measurements use only a meter to IEC 61010 (CAT III or higher). Always begin using the highest range. CAT I and CAT II meters must not be used on this product.
6. Allow at least 5 minutes for the drive's capacitors to discharge to safe voltage levels (<50V). Use the specified meter capable of measuring up to 1000V dc & ac rms to confirm that less than 50V is present between all power terminals and earth.
7. Unless otherwise stated, this product must NOT be dismantled. In the event of a fault the drive must be returned. Refer to "Routine Maintenance and Repair".
8. WARNING – The opening of the branch-circuit protective device may be an indication that a fault current has been interrupted. To reduce the risk of fire or electric shock, current-carrying parts and other components of the controller should be examined and replaced if damaged.

WARNING! - Ignoring the following may result in injury or damage to equipment

SAFETY

Where there is conflict between EMC and Safety requirements, personnel safety shall always take precedence.

- Never perform high voltage resistance checks on the wiring without first disconnecting the drive from the circuit being tested.
- Whilst ensuring ventilation is sufficient, provide guarding and /or additional safety systems to prevent injury or damage to equipment.
- All control and signal terminals are SELV, i.e. protected by double insulation. Ensure all external wiring is rated for the highest system voltage.
- All exposed metalwork in the Inverter is protected by basic insulation and bonded to a safety earth.
- When replacing a drive in an application and before returning to use, it is essential that all user defined parameters for the product's operation are correctly installed.
- Thermal sensors contained within the motor must have at least basic insulation.
- RCDs are not recommended for use with this product but, where their use is mandatory, only Type B RCDs should be used.

EMC

- In a domestic environment this product may cause radio interference in which case supplementary mitigation measures may be required.
- This equipment contains electrostatic discharge (ESD) sensitive parts. Observe static control precautions when handling, installing and servicing this product.
- This is a product of the restricted sales distribution class according to IEC 61800-3. It is designated as "professional equipment" as defined in EN61000-3-2. Permission of the supply authority shall be obtained before connection to the low voltage supply.

CAUTION!

APPLICATION RISK

- The specifications, processes and circuitry described herein are for guidance only and may need to be adapted to the user's specific application. We can not guarantee the suitability of the equipment described in this Manual for individual applications.

RISK ASSESSMENT

Under fault conditions, power loss or unintended operating conditions, the drive may not operate as intended.

In particular:

- Stored energy might not discharge to safe levels as quickly as suggested, and can still be present even though the drive appears to be switched off
- The motor's direction of rotation might not be controlled
- The motor speed might not be controlled
- The motor might be energised

A drive is a component within a drive system that may influence its operation or effects under a fault condition.

Consideration must be given to:

- Stored energy
- Supply disconnects
- Sequencing logic

650, 650V & 650G QUICKSTART

Before You Start

This document covers the steps necessary for a basic start-up of the 650, 650V & 650G (referred to as 650X) drives. Drive start ups should be performed by qualified electrical technicians who are familiar with AC drives and their applications. For detailed installation and safety information refer to the relevant Product Manuals.

Ensure that all local electric codes are met while installing the drive. Check that all live parts are covered to protect against electric shock and that unexpected rotation of the motor will not result in bodily harm or injury.

This document expects that the drive is already installed in its intended location and that all relevant installation procedures have been followed. Please ensure that the drive has adequate ventilation so that ambient temperature does not exceed 40°C (104°F) under normal operating conditions.

To access the terminals, slide down the terminal cover, while applying slight pressure on the drive label.

Frame Ratings

Frame 1	0.3 – 1 HP 0.25 – 0.75kW	230VAC 1 ph
Frame 2	1.5 – 2 HP 1.1 – 1.5kW	230VAC 1 ph
	0.5 – 3 HP 0.37 – 2.2kW	460VAC 3 ph 400VAC
Frame 3	3 – 5 HP 2.2 – 4kW	230VAC 3 ph 400VAC
	5 – 10 HP 3 - 7.5kW	460VAC 3 ph 400VAC

For larger sizes, see 650V Quickstart HA470679U200

Control Modes

Volts/Hertz mode – Basic open loop operation, used in fans/pumps and multi-motor applications.

Sensorless Vector mode (650V & 650G only) – Tight speed regulation with good transient torque capability, without the need for speed feedback.

Power Connections

The power terminals shown are for frame 2.

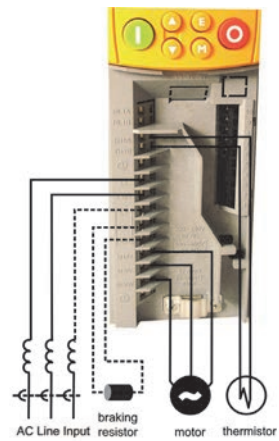
Although other frames may vary slightly in appearance, their terminal designations and functionality are very similar.

- Single-phase supply to L1, L2/N.
- 3-phase supply to L1, L2, L3.
- Motor connections to M1, M2, M3.
- Brake resistor between DC+, DBR

  NOTE: Frame 1 & 2 *230V units are not fitted with a braking module. Do not use a braking resistor on them*.
- Motor thermistor to Th1A, Th1B.

Ground lugs are provided for each power circuit. Follow proper grounding and shielding methods as described in the Product Manual.

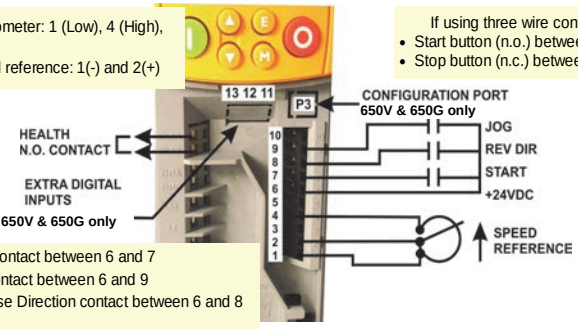
If stop time is expected to be less than the natural coasting time of the load, connect the braking resistor across DC+ and DBR (see brake resistor note above).



Reference and Sequencing

- Speed potentiometer: 1 (Low), 4 (High), 2 (Wiper) OR
- External speed reference: 1(-) and 2(+)

If using three wire control
- Start button (n.o.) between 6,7
- Stop button (n.c.) between 6,10

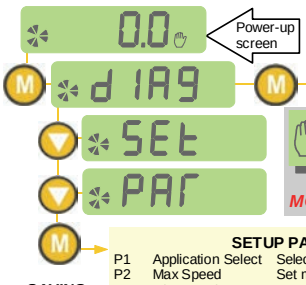


- Start contact between 6 and 7
- Jog contact between 6 and 9
- Reverse Direction contact between 6 and 8

Calibration

POWER ON

All calibration is done in software, through the keypad.



DIAGNOSTICS

d1	Frequency	Output frequency (Hz)
d2	Speed Setpoint	Speed SP (% of Max Speed)
d3	DC Link Volts	Voltage of DC Bus
d4	Motor Current	Motor Current (amps)

The drive powers up in ***LOCAL MODE.*** Use the green/ red buttons to start/stop and the up/down arrows to adjust speed. To switch to ***REMOTE MODE,*** hold the STOP button down until ***LOC*** disappears. To revert to ***LOCAL MODE:*** At the ***rdy*** screen, push STOP until ***LOC*** appears.

SETUP PARAMETERS

P1	Application Select	Select the application macro
P2	Max Speed	Set max speed in Hz
P3	Min Speed	Set min speed in %
P4	Acceleration time	Accel time to Max Speed in sec
P5	Deceleration time	Decel time from Max Speed in sec
P6	Motor Current	Motor full load current in amps
P7	Base Frequency	Motor nameplate frequency in Hz
P8	Jog Setpoint	Set jog speed in % of max speed
P9	Stop Mode	0=Ramp; 1=Coast; 2=Injection braking
P11	V/Hz shape	0=Linear; 1=Quadratic (fan or square)
P12	Overload Rating	0=150% for 30s.; 1=110% for 10s.
P13	Fixed Boost	Set boost in % volts (V/Hz mode only)
P99	Password	Set from 0001 to FFFF for protection

SAVING

Changes take effect as soon as they are entered and parameters are saved automatically in a few seconds

Cloning

The 650X drives may be cloned using the 6514 Clone option that plugs into the keypad slot. Settings include to/from, I/O configuration and full/part transfer.

Serial Comms

The 6513 Serial Communication option can be plugged into the keypad slot. It can be used to exchange information between the Master and Slave drives in RS485/232 format, up to 32 units can be connected together. Front panel LED indicators provide status and health indication.

Advanced Features

The 650 has additional features which can be accessed via the drive menu, or for the 650V and 650G using DSE Lite. Refer to the product manual for details.

Flycatching - When enabled, lets the drive start into a spinning load by doing a frequency search.

Skip Frequencies – Two selectable avoidance frequencies and associated window for each.

PID – Provides closed loop process control**.**

S-Ramp – When enabled, introduces a second order slope to the ramp for smoother transitions.

Configurable Outputs – The digital outputs on the 650V & G are totally configurable.

Auto Restart - After a fault, the drive attempts a number of restarts after a settable delay.

Custom Screens - Allows the use of a Custom parameter to be displayed. (650V & G only)

Encoder – Terminals 12 &13 (650V & G) can be used for a quadrature (not complementary) encoder input for steady-state speed feedback.

COMPLIANCE

A comprehensive guide to product compliance is available in the full product manual.

Warning – Where there is a conflict between EMC and safety requirements personnel safety shall always take precedence.

Operation of this equipment requires detailed installation and operation instructions provided in the installation/operation manual intended for use on this product. This information is provided on the CD ROM included in the container this device was packaged in. It should be retained with this device at all times.

Caution: This is a product of the restricted sales distribution class according to IEC 61800-3. It is designated as “professional equipment” as defined in EN61000-3. Permission of the supply authority shall be obtained before connection to the low voltage supply.

In a domestic environment this product may cause radio interference in which case supplementary mitigation measures may be required.

This equipment contains electrostatic discharge (ESD) sensitive parts. Observe static control precautions when handling, installing and servicing this product.

EMC Emissions

The 650 frame 1-3 is required to be installed in an enclosure providing 15dBs attenuation between 30-1000MHz to ensure compliance with EN61800-3, category C1, unrestricted distribution.

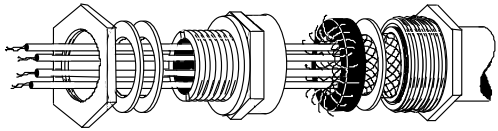
The 650 frame 1 and 2 single phase supply models (TN only) comply with EN61800-3, category C1, unrestricted distribution with a maximum cable length of 25m, and the 650 frame 2 and 3 three phase supply modules (TN only) comply with EN61800-3, category C2, restricted distribution with a maximum cable length of 15m.

EMC Connections

For compliance with the EMC requirements, the “0V/signal ground” is to be separately earthed. When a number of units are used in a system, these terminals should be connected together at a single, local earthing point.

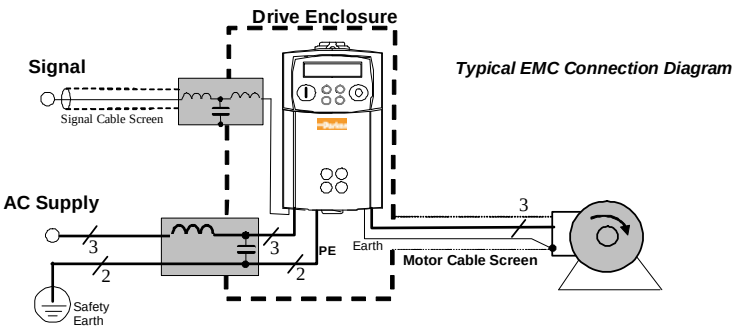
Control and signal connections should be made with screened cables, with the screen connected only at the VSD end. However, if high frequency noise is still a problem, earth screen at the non VSD end via a 0.1µF capacitor. **Note:** Connect the control and signal screens (at the VSD end) to the VSD protective earth point, and not to the control board terminals.

Motor cables should have a 360° bond to ensure a low impedance connection, as per the figure below;



Planning Cable Runs

- Use the shortest possible motor cable lengths.
- Use a single length of cable to a star junction point to feed multiple motors.
- Keep electrically noisy and sensitive cables apart. If this is not possible parallel cable runs should be separated by at least 0.25 meters, for runs longer than 10 meters, separation should be increased proportionally.
- Sensitive cables should cross noisy cables at 90°.
- Never run sensitive cables close or parallel to the motor, dc link and braking chopper circuit for any distance.
- Never run supply, dc link or motor cables in the same bundle as the signal/control and feedback cables, even if they are screened.
- Ensure EMC filter input and output cables are separately routed and do not couple across the filter.



Application Macros

After the first power-up, the 650 defaults to the most basic mode of operation, namely speed control. In addition, it has the capability of being configured for special applications by loading the correct Application Macro.

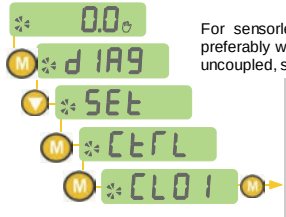
Selecting an Application: Applications may be loaded during power-up by pressing and holding the STOP button, or by setting P1 from the Parameters menu. 1=Speed Control; 2=Manual/Auto; 3=Preset Speeds; 4=Raise/Lower; 5=PI Control; 6=Aux Comms (650V& G only) 9=Custom (650V & G only).

Terminal Assignments: Different applications require different setup parameters, inputs and outputs. When an application is selected, the 650 internally reassigns its control terminals for the relevant functionality. Also, depending on the application selected, an enhanced application-specific set of parameters will be visible, in addition to the regular parameters.

	SPEEDCONTROL P1=1	MANUAL/AUTO P1=2	PRESET SPEEDS P1=3	RAISE/LOWER P1=4	PI CONTROL P1=5	AUX COMMS* P1=6
App-Specific Parameters	None	None	650 650V & G P301 AP1 Preset 1 P302 AP2 Preset 2 P303 AP3 Preset 3 P304 AP4 Preset 4 P305 AP5 Preset 5 P306 AP6 Preset 6 P307 AP7 Preset 7 P308 AP8 Preset 8	650 650V & G P401 AP1 Ramp Time P402 AP2 Max Value P403 AP3 Min Value P404 AP4 Reset Value	650 650V & G P501 AP1 P Gain P502 AP2 I Gain P503 AP3 D Gain P504 AP4 D filter TC P505 AP5 FeedbkGain P506 AP6 Limit AP7 Low limit AP8 Symmetric limit P507 AP9 OP scale P508 AP10 Error	650V & G AP1 Command AP2 Setpoint AP3 Status
Control Terminal Assign	1 Common 0V 2 Speed In (V) 3 Speed In (mA) 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Start button 8 Fwd/Rev 9 Jog 10 Stop button	1 Common 0V 2 Manual Re(V) 3 Auto Ref(mA) 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Manual Start 8 Auto Start 9 Man/Auto 10 Fwd/Rev	1 Common 0V 2 Speed In (V) 3 Speed In (mA) 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Start 8 Preset Digital 1 9 Preset Digital 2 10 Preset Digital 3	1 Common 0V 2 Unused 3 Unused 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Start 8 Raise Input 9 Lower Input 10 Ramp Reset	1 Common 0V 2 Reference (V) 3 Feedback(mA) 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Start button 8 Fwd/Rev 9 Jog 10 Stop button	1 Common 0V 2 Speed In 3 Speed In 4 +10V Supply 5 Speed Output 6 +24V Supply 7 Unused 8 Unused 9 Unused 10 Unused

650X and Autotune *

*** For models 650V and G only. Autotune will not activate if in V/Hz mode**



For sensorless vector (SV) operation, an autotune is highly recommended, preferably with the motor uncoupled and free to rotate. (if the motor cannot be uncoupled, set CL20=0. See below).

CONTROL PARAMETERS

CL01	Control Mode	0 = V/Hz; 1 = Sensorless Vector (SV)
CL02	Nameplate RPM	Enter RPM from motor nameplate
CL10	Motor Current	Enter full load amps from motor nameplate
CL11	Motor Poles	2=3600rpm; 4=1800rpm; 6=1200rpm
CL12	Motor Voltage	Enter motor nameplate voltage
CL20	Autotune Mode	0=stationary; 1=rotating (preferred)
CL21	Autotune Enable	set to 1 and run the drive to autotune
CL81	Current Limit	Current Limit setting as a % of CL10

Chapter 2: Deutsch

SICHERHEITS INFORMATIONEN

FEHLERHAFTE ODER UNSACHGEMÄSSE AUSWAHL bzw. VERWENDUNG DER HIER BESCHRIEBENEN PRODUKTE KANN ZU TOD, VERLETZUNGEN ODER SACHSCHADEN FÜHREN.

- Dieses Dokument und andere Informationen von der Parker-Hannifin Corporation, seinen Tochtergesellschaften und Vertragshändlern enthalten Produkt- oder Systemoptionen zur weiteren Verwendung durch Anwender mit technischen Kenntnissen.
- Der Anwender ist durch eigene Untersuchung und Prüfung allein dafür verantwortlich, die endgültige Auswahl des Systems und der Komponenten zu treffen und sich zu vergewissern, dass alle Leistungs-, Dauerfestigkeits-, Wartungs-, Sicherheits- und Warnanforderungen der Anwendung erfüllt werden. Der Anwender muss alle Aspekte der Anwendung genau untersuchen, geltenden Industrienormen folgen und die Informationen in Bezug auf das Produkt im aktuellen Produktkatalog sowie alle anderen Unterlagen, die von Parker oder seinen Tochtergesellschaften oder Vertragshändlern bereitgestellt werden, zu beachten.
- Soweit Parker oder seine Tochtergesellschaften oder Vertragshändler Komponenten oder Systemoptionen basierend auf technischen Daten oder Spezifikationen liefern, die vom Anwender beigestellt wurden, ist der Anwender dafür verantwortlich festzustellen, dass diese technischen Daten und Spezifikationen für alle Anwendungen und vernünftigerweise vorhersehbaren Verwendungszwecke der Komponenten oder Systeme geeignet sind und ausreichen.

Allgemeines

IMPORTANT: Bitte lesen Sie die folgenden Informationen, BEVOR Sie mit der Installation des Geräts beginnen.

Diese Anleitung sollte allen Personen zugänglich sein, die den beschriebenen Antrieb installieren, konfigurieren, oder andere mit dem Antrieb zusammenhängende Tätigkeiten durchführen.
Die folgenden Informationen enthalten Sicherheitsaspekte und EMV Betrachtungen, die es dem Anwender ermöglichen, den größtmöglichen Nutzen aus dem Antrieb zu erzielen.

– Der Umgang mit dem in diesem Lieferumfang enthaltenen Gerät, erfordert spezifische Kenntnisse. Diese können der Installations- / Bedienungsanleitung des Gerätes entnommen werden. Diese Informationen befinden sich auf CD ROM, Diskette oder auf anderen Speichermedien, und sind ebenfalls in diesem Lieferumfang enthalten. Die Installations- / Bedienungsanleitung sollte jedem Nutzer des Gerätes zugänglich gemacht werden. Ein gedrucktes Exemplar können Sie bestellen bei:
Parker Hannifin GmbH - Von-Humboldt-Str. 10 - 64646 Heppenheim (Germany) Tel.: + 49 (0)6252 6732-0, Fax: + 49 (0)6252 6732-105

Einsatzgebiet

Das beschriebene Gerät dient zur Drehzahlreglung von industriellen DC- Motoren, AC- Asynchron oder AC-Synchronmotoren.

Personal

Die Installation, Bedienung und Instandhaltung des Geräts sollte nur von einem Fachmann durchgeführt werden, der technisch kompetent und mit allen Sicherheitsvorschriften und lokalen Bestimmungen vertraut ist.

Produkt Warnhinweise

Achtung: heiße Oberflächen	**VORSICHT** Schockgefahr	**Achtung** Dokumentation beachten	**Erdung/Ground** Schutzleiterklemme

Gefahr! – Missachtung der folgenden Anweisungen kann zu Schäden führen

1. Bestimmte Teile des Antriebs stehen unter gefährlichen Spannungen. Bei Berührung dieser Teile oder auch rotierender Maschinenteile besteht die Gefahr von Tod, schweren gesundheitlichen oder materiellen Schäden.
2. Das Gerät muss permanent geerdet sein. Der Motor muss an einem angemessenen Schutzleiter angeschlossen sein.
3. Sämtliche Signal- und Steuerklemmen sind durch doppelte Isolierung geschützt (Schutzkleinspannung). Stellen Sie sicher, dass sämtliche Leitungen für die maximal mögliche Spannung ausgelegt sind.
4. Es können gefährliche Spannungen an den Leistungsklemmen (Einspeisung, Motorabgang, DC Zwischenkreis und der Bremse, sofern eingebaut) anliegen, auch wenn der Motor stillsteht oder gestoppt hat.

   Benutzen Sie zu Messzwecken nur Messgeräte nach IEC 61010 (Kat. III oder höher) und beginnen Sie die Messungen immer im höchsten Messbereich.
5. Warten Sie 5 Minuten bis sich die Zwischenkreiskondensatoren auf ein sicheres Level entladen haben (<50V). Benutzen Sie Messleitungen, die bis 1000V DC & AC effektiv spezifiziert sind, um sicherzustellen, dass eine ungefährliche Spannung <50V zwischen allen Leistungsklemmen und Erde anliegt.
6. Ein Öffnen oder Zerlegen des Antriebs ist aus Sicherheits- und Gewährleistungsgründen nicht zulässig. Im Fehlerfall muss das Gerät zur Überprüfung und gegebenenfalls zur Reparatur eingeschickt werden.
7. WARNUNG – Das Auslösen der Gerätesicherung kann auf einen Fehlerstrom, bedingt durch einen Gerätefehler, hinweisen. Um das Risiko von Verletzungen oder Sachschäden durch z. B. Brand oder Stromschlag zu minimieren, prüfen Sie, ob spannungsführende Teile oder andere Komponenten des Gerätes beschädigt sind. Im Falle einer Beschädigung, müssen diese Teile fachgerecht ausgetauscht werden.

WARNUNG! – Missachtung der folgenden Anweisungen kann Verletzungen verursachen oder zu Beschädigungen am Gerät führen.

SICHERHEIT

Bei einem Konflikt zwischen EMV- und Sicherheitsbestimmungen, haben die personenbezogenen Sicherheitsbestimmungen immer Vorrang.

- Führen Sie niemals Hochspannungs-Festigkeitsüberprüfungen an der Verdrahtung durch, ohne vorher überprüft zu haben, dass der Antrieb spannungslos und vom Stromkreis sicher getrennt ist.
- Vergewissern Sie sich, dass die Belüftung ausreichend ist und installieren Sie zusätzliche Sicherheitssysteme, um Beschädigungen des Geräts vorzubeugen.
- Beim Austauschen eines Antriebs in einer Applikation ist darauf zu achten, dass vor dem Einschalten alle anwendungs-spezifischen Parameter korrekt installiert wurden.
- Alle Steuer- und Signalanschlussklemmen sind sicherheitskleinspannungsfest, durch doppelte Isolation geschützt. Stellen Sie sicher, dass alle externen Leitungen für die höchste Systemspannung ausgelegt sind.
- Im Motor vorhandene Temperatursensoren müssen mindestens basisisoliert sein.
- Alle berührbaren metallischen Teile des Geräts sind durch eine Basisisolierung und Anschluss an einen Schutzleiter abgesichert.
- Der Einsatz von FI-Schutzschaltern wird nicht empfohlen. Ist ihre Verwendung dennoch vorgeschrieben, verwenden Sie FI-Schalter Typ B (EN61009).

EMV

- Im Betrieb kann dieses Gerät EMV- STÖRUNGEN hervorrufen, gegen die der Betreiber gegebenenfalls die erforderlichen Gegenmaßnahmen treffen muss.
- Das Gerät enthält Bauteile, die für elektrostatische Entladung anfällig sind. Treffen Sie entsprechende Schutzmaßnahmen, wenn Sie das Gerät installieren, bedienen und warten.
- Das Produkt ist für den professionellen Einsatz gemäß EN61000-3-2 bestimmt. Sofern vorgeschrieben, muss eine Betriebserlaubnis vom Netzbetreiber vorliegen, bevor das Gerät an das örtliche Niederspannungsnetz angeschlossen werden kann.

ACHTUNG!

ANWENDUNGSRISIKO

- Die Spezifikationen, Beispiele und Schaltungen, wie sie in diesem Handbuch beschrieben sind, dienen nur als Richtlinie und bedürfen gegebenenfalls einer kundenspezifischen Anpassung. Das Anpassen an anwenderspezifische Anlagen oder Systeme liegt außerhalb des Verantwortungsbereichs von Parker Hannifin.

RISIKOBEURTEILUNG

Bei Störungen, Netzspannungsausfall, Gerätefehlern oder sonstigen unbeabsichtigten Betriebsbedingungen besteht die Möglichkeit, dass das Gerät nicht spezifikationsgemäß funktioniert. Im Einzelnen bedeutet dies:

- die im Gerät gespeicherte Energie ist nicht abgebaut worden und es können noch gefährliche Spannungen anliegen, auch wenn das Gerät ausgeschaltet ist.
- die Motordrehrichtung lässt sich nicht steuern
- die Motordrehzahl kann nicht geregelt werden
- der Motor steht unter Spannung

Ein Umrichter/Stromrichter ist eine Komponente in einem System, die im Fehlerfall die Funktion der Anlage beeinflussen kann.

Auf folgendes ist besonders zu achten:

- ungewolltes Schalten
- gespeicherte Energie im Antrieb
- unkontrolliertes Drehen
- Ablauflogik im System

650, 650V & 650G **Kurzanleitung**

Erste Schritte

Diese Kurzanleitung enthält die wichtigsten Informationen zur Inbetriebnahme des Antriebes 650. Die Inbetriebnahme sollte nur von qualifizierten Inbetriebnehmern mit einer elektrotechnischen Ausbildung durchgeführt werden. Weitere detaillierte Informationen zur Inbetriebnahme finden Sie im Installations-Produkthandbuch des Antriebes 650, 650V 650G. Weitere Hinweise zur Programmierung des Antriebes finden Sie im Software-Produkthandbuch.

Der Antrieb muss entsprechend der lokalen Vorschriften installiert werden. Vergewissern Sie sich, dass alle spannungsführenden Teile nach der Installation von den Gehäuseteilen abgedeckt werden. Treffen Sie alle notwendigen Maßnahmen, um ein unerwartetes Anlaufen des Motors zu verhindern.
Dieses Dokument setzt voraus, dass der Antrieb bereits gemäß den Einbauvorschriften installiert wurde. Vergewissern Sie sich, dass vor den Belüftungseinlässen des Antriebes die vorgeschriebenen Freiräume eingehalten werden. Die Umgebungstemperatur darf unter normalen Betriebsbedingungen den Wert von 40°C nicht überschreiten.

Leistungsabstufungen

Baugröße 1	0.3 – 1 PS 0.25 – 0.75kW	230VAC 1 ph
Baugröße 2	1.5 – 2 PS 1.1 – 1.5kW	230VAC 1 ph
	0.5 – 3 PS 0.37 – 2.2kW	460VAC 3 ph 400VAC
Baugröße 3	3 – 5 PS 2.2 – 4kW	230VAC 3 ph 400VAC
	5 – 10 PS 3 - 7.5kW	460VAC 3 ph 400VAC

Größere Baugrößen finden Sie in der 650V Kurzanleitung HA470679U230

Betriebsarten

U/F Steuerung – Wird meist bei einfachen Anwendungen ohne Drehzahlrückführung, z.B. bei Pumpen oder Lüftern verwendet.

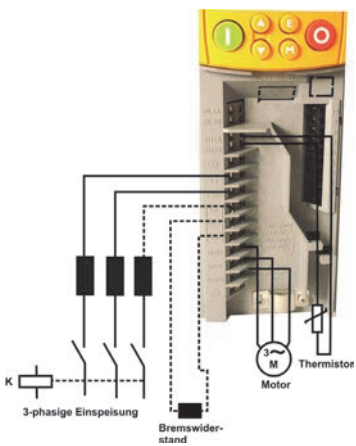
Sensorlose Vectorregelung (nur 650V – 650G) – Wird bei anspruchsvolleren Anwendungen ohne Drehzahlrückführung eingesetzt. Dieser Modus liefert bereits eine gute Drehzahl und Drehmomentengenauigkeit

Leistungsanschlüsse

Hier werden exemplarisch die Leistungsanschlüsse des 650 Baugröße 2 aufgezeigt. Andere Baugrößen können leicht variieren. Funktionell sind sie jedoch sehr ähnlich.

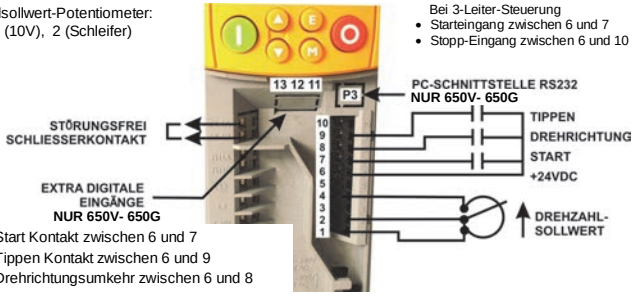
- 1-phasige Spgs.-Versorgung L1, L2/N.
- 3-phasige Spgs.-Versorgung L1, L2, L3.
- Motorleitung M1, M2, M3.
- Bremswiderstand zwischen DC+, DBR.
  Hinweis: Geräte der Baugrößen 1&2 *230V sind nicht mit einem Bremschopper bestückt. Verwenden Sie hier keinen Bremswiderstand*.
- Motorthermistor auf Th1A, Th1B.

Das Gerät verfügt über verschiedene Masse-anschlüsse. Für korrekte Erdung und Abschirmung folgen Sie den Installationsvorschriften im Installations-Produkthandbuch.
Die Baugröße 3 verfügt über einen bereits werkseitig integrierten Bremschopper. Ein Brems– oder Ballastwiderstand kann an den Klemmen DC+ und DBR angeschlossen werden.



Sollwert und Ablauf

- Drehzahlsollwert-Potentiometer: 1 (0V), 4 (10V), 2 (Schleifer)



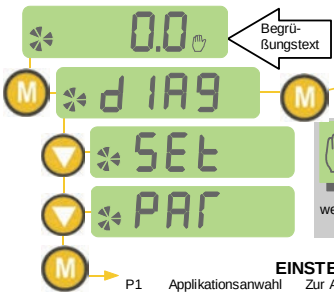
Bei 3-Leiter-Steuerung
- Starteingang zwischen 6 und 7
- Stopp-Eingang zwischen 6 und 10

- Start Kontakt zwischen 6 und 7
- Tippen Kontakt zwischen 6 und 9
- Drehrichtungsumkehr zwischen 6 und 8

Kalibrierung

Netz Ein

Alle Einstellungen können über die Software oder das Bedienfeld getätigt werden



DIAGNOSE

d1	Ausgangsfrequenz	Ausgangsfrequenz (Hz)
d2	Drehzahl-Sollwert	Drehz.-Sollw. (% der max. Drehzahl)
d3	DC Zwischenkreisspg.	Zwischenkreisspg. des DC-Busses
D4	Motorstrom	Motorstrom (Ampere)

Ab Werk befindet sich der Antrieb im ***LOKALEN MODUS***. Mit den Tasten grün/rot können Sie den Antrieb starten/stoppen. Über die Pfeil-Tasten kann die Drehzahl variiert werden. Um den Antrieb in ***Fernbedienung*** zu setzen, drücken Sie die STOPP Taste bis **LOC** nicht mehr angezeigt wird. Um in den ***LOKALEN MODUS*** zu wechseln.

EINSTELLUNGEN

P1	Applikationsanwahl	Zur Auswahl eines Applikationsmakros
P2	Maximale Drehzahl	Maximale Drehzahl in Hz
P3	Minimale Drehzahl	Minimale Drehzahl in %
P4	Hochlaufzeit	Hochlaufzeit bis auf max. Drehzahl
P5	Verzögerungszeit	Verzögerungszeit von max. Drehzahl auf 0
P6	Motorstrom	Bemessungsstrom des Motors in Ampere
P7	Eckfrequenz	Bemessungsfrequenz des Motors in Hz
P8	Tippen Sollwert	Sollwert für Tippen in % von max. Drehzahl
P9	Stopp Modus	0=Rampe; 1=Austrudeln; 2=DC-Bremsung
P11	U/F Kennlinie	0=Linear; 1=Quadratisch (Lüfterkennlinie)
P12	Überlast	0=150% für 30sec; 1=110% für 10sec
P13	Spannungsanhebung Fest	Boost in % der Bemessungsspannung (nur für U/F Modus)
P99	Passwort	Einstellbar von 0001 bis FFFF

Speichern

Alle Änderungen werden automatisch gespeichert.

Klonen

Mit dem 6514 Optionsmodul können Sie Ihre Applikationen duplizieren. Sie können es einfach auf den Bedienfeld-Port aufstecken und bis zu 10 Parametersätze Laden/Sichern.

Serielle Schnittstelle

Mit dieser Option können Sie einen bidirektionalen Datenaustausch zwischen Master– und Slaveantrieben realisieren. In der Betriebsart RS485 können bis zu 32 Geräte vernetzt werden.

Weitere Funktionen

Die Gerätebaureihe 650V – 650G verfügt über eine Reihe von Zusatzfunktionen. Diese Funktionen können Sie mithilfe der PC-Software DSE Lite oder über das Bedienfeld programmieren.

Fangschaltung - Mit dieser Funktion kann ein Motor auf eine rotierende Last synchronisiert werden.

Ausblendfrequenzen – Über 2 wählbare Ausblendfrequenzen können mechanische Resonanzen übersprungen werden.

PID – Ein Prozessregler steht zur Verfügung.

S-Rampe – Mit der S-Rampe ist ein S-Verschliff des Hochlaufgebers möglich.

Konfigurierbare Ausgänge – Bei der Baureihe 650 können die Ausgänge parametriert werden. Hier können Sie eine Auswahl zwischen 6 verschiedenen Funktionen treffen. Die Ausgänge der Baureihe 650V - 650G sind frei konfigurierbar.

Automatische Wiedereinschaltung - Erlaubt automatisches Wiedereinschalten des Antriebes bei bestimmten Fehlermeldungen.

Bedienermenue - Hier können Kundenparameter angezeigt werden (nur bei 650V – 650G).

Encoder – Über die Klemmen 12 und 13 kann ein Encoder angeschlossen werden (nur bei 650V – 650G).

EMV-KONFORMITÄT

Eine ausführliche Beschreibung dieses Themas finden Sie in der Produktbeschreibung zu diesem Gerät.

Warnung – Besteht ein Konflikt zwischen EMV- und Sicherheitsvorschriften, so haben die Sicherheitsvorschriften immer Vorrang.

Die Verwendung dieses Produktes darf nur unter Berücksichtigung der im Geräte-Handbuch beschriebenen Installations- und Betriebsvorschriften erfolgen. Dieses Handbuch finden Sie auf der CD ROM die jedem Antrieb beiliegt. Zur Sicherheit sollten diese Informationen auch nach der Inbetriebnahme am Einbauort verfügbar bleiben.

ACHTUNG: Das Produkt ist für den professionellen Einsatz gemäß EN61000-3-2 bestimmt. Sofern vorgeschrieben, muss eine Betriebserlaubnis vom Netzbetreiber vorliegen, bevor das Gerät an das örtliche Niederspannungsnetz angeschlossen werden kann.

Im Betrieb kann dieses Gerät EMV-Störungen hervorrufen, gegen die der Betreiber gegebenenfalls die erforderlichen Gegenmaßnahmen treffen muss.

Das Gerät enthält Bauteile, die für elektrostatische Entladung anfällig sind. Treffen Sie entsprechende Schutzmaßnahmen, wenn Sie das Gerät installieren, bedienen und warten.

EMV Emissionen

Die Baureihe 650 Baugröße 1 - 3 erfüllt die EMV-Anforderungen entsprechend EN61800-3 bei Einbau in einem Schaltschrank mit einer Dämpfung gegen Störstrahlung von 15dB im Bereich von 30-1000Mz.

Dabei halten die Baugrößen 1 und 2 einphasige Einspeisung (nur TN-Netz) die Grenzwerte nach EN61800-3, Kategorie C1, uneingeschränkter Vertrieb bis zu einer maximalen Motorkabellänge von 25m ein. Die Baugrößen 2 und 3 mit dreiphasiger Einspeisung (nur TN-Netz) erfüllen die Anforderungen entsprechend EN61800-3, Kategorie C2, eingeschränkter Vertrieb bis zu einer Kabellänge von 15m.

EMV gerechte Installation

Entsprechend den EMV-Anforderungen muss die "0V/Signalmasse" gesondert geerdet werden. Bei Verwendung mehrerer Geräte sollten diese „0V“-Leitungen auf eine gemeinsame Erde aufgelegt werden.

Die Abschirmung der Steuer- und Signalleitungen ist normalerweise nur auf der Antriebsseite aufzulegen. Wenn diese Maßnahme nicht ausreicht, sollte das zweite Schirmende über einen Kondensator (0,1mF) auf Erde gelegt werden.

Verbinden Sie den Motor-Schirm (antriebsseitig) möglichst großflächig mit dem Erdungspunkt des Motors. Hier haben sich sogenannte PG-Verschraubungen, wie im Bild sichtbar, als optimal erwiesen, da sie den Schirm mit geringer Impedanz mit der Motorerde verbinden.

Kabelverlegung

Das Motorkabel sollte möglichst kurz sein.

Legen Sie nur ein einziges Kabel zum Sternpunkt, um mehrere Motoren zu speisen.

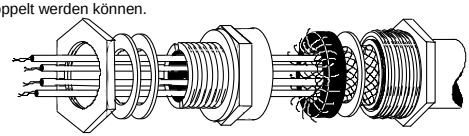
Trennen Sie fremdspannungsbehaftete von störempfindlichen Kabeln.

Leistungs- und Signalkabel sollten immer getrennt verlegt werden. Parallele Kabel sollten mit einem Mindestabstand von 0,25m zueinander verlegt werden. Werden zwei Kabel über längere Strecken (>10m) parallel verlegt, so erhöht sich der erforderliche Abstand linear mit der Kabellänge. Entspricht die Kabellänge zum Beispiel 50 m, dann beträgt der Abstand (50/10) x 0,25m = 1,25m.

Störempfindliche Leitungen sollten störende Kabel nur in einem Winkel von 90° kreuzen.

Verlegen Sie niemals störempfindliche Kabel nahe oder parallel dem Motor, dem Zwischenkreis oder Bremschopperstromkreisen.

Niemals Netz-, Zwischenkreis- und Motorkabel gemeinsam in einem Strang mit den Signal-, Steuer- und Istwertleitungen verlegen; auch dann nicht, wenn diese geschirmt sind.
Stellen Sie sicher, dass Ein- und Ausgangskabel von EMV-Filtern getrennt von anderen Kabeln/Leitungen verlegt werden und Störungen nicht eingekoppelt werden können.



Kabelverlegung

Das Motorkabel sollte möglichst kurz sein.

Legen Sie nur ein einziges Kabel zum Sternpunkt, um mehrere Motoren zu speisen.

Trennen Sie fremdspannungsbehaftete von störempfindlichen Kabeln.

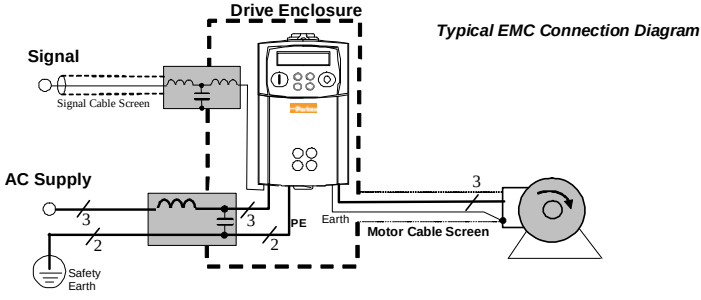
Leistungs- und Signalkabel sollten immer getrennt verlegt werden. Parallele Kabel sollten mit einem Mindestabstand von 0,25m zueinander verlegt werden. Werden zwei Kabel über längere Strecken (>10m) parallel verlegt, so erhöht sich der erforderliche Abstand linear mit der Kabellänge. Entspricht die Kabellänge zum Beispiel 50 m, dann beträgt der Abstand (50/10) x 0,25m = 1,25m.

Störempfindliche Leitungen sollten störende Kabel nur in einem Winkel von 90° kreuzen.

Verlegen Sie niemals störempfindliche Kabel nahe oder parallel dem Motor, dem Zwischenkreis oder Bremschopperstromkreisen.

Niemals Netz-, Zwischenkreis- und Motorkabel gemeinsam in einem Strang mit den Signal-, Steuer- und Istwertleitungen verlegen; auch dann nicht, wenn diese geschirmt sind.

Stellen Sie sicher, dass Ein- und Ausgangskabel von EMV-Filtern getrennt von anderen Kabeln/Leitungen verlegt werden und Störungen nicht eingekoppelt werden können.



Applikationsmakros

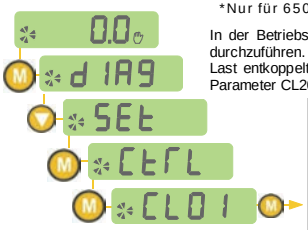
Nach dem ersten Einschalten befindet sich der Antrieb 650 in der Werkseinstellung Drehzahlregelung, der am häufigsten verwendeten Applikation (Makro). Vordefinierte Makros ermöglichen eine Umschaltung auf andere Standardapplikationen, die im Parameter 1 ausgewählt werden können.

Wählen Sie unter folgenden Makros: 1=Drehzahlregelung; 2=Manuell/Auto; 3=Festsollwerte; 4=Motorpotentiometer; 5=PI Regler; 6=Feldbus (nur 650V – 650G); 9=Benutzer (nur 650V – 650G)

Klemmenbelegungen: Mit der Anwahl eines applikationsspezifischen Makros ändern sich Parametersatz und Klemmenbelegung des Antriebes. Z.B. werden bei der Vorwahl des Makros Festsollwerte, die Parameterebenen durch die Festsollwerte 1 bis 8 erweitert. Diese sind dann unter den Parametern IP301 bis IP308 vorzuwählen. In nachfolgender Tabelle finden Sie eine Auflistung der applikationsspezifischen Parameter und der Klemmenbelegung.

	Drehzahlregelung P1=1	Manuell/Auto P1=2	Festsollwerte P1=3	Motorpoti P1=4	PI Regelung P1=5	Feldbus P1=6
App-Spezifische Parameter	Keine	Keine	650 650V - 650G P301 AP1 Festsollwert 1 P302 AP2 Festsollwert 2 P303 AP3 Festsollwert 3 P304 AP4 Festsollwert 4 P305 AP5 Festsollwert 5 P306 AP6 Festsollwert 6 P307 AP7 Festsollwert 7 P308 AP8 Festsollwert 8	650 650V - 650G P401 AP1 Rampenzeit P402 AP2 Max Wert P403 AP3 Min Wert P404 AP4 Rücksetzwert	650 650V - 650G P501 AP1 P Regler P502 AP2 I Regler P503 AP3 D Regler P504 AP4 D TC P505 AP5 ISTW-Verst P506 AP6 Begr. AP7 Neg.Begr. AP8 Symm.Begr. P507 AP9 Ausg.skal. P508 AP10 Regelabw	650V - 650G AP1 Befehl AP2 Sollwert AP3 Status
Klemmenbelegung	1 GND 0V 2 Drehzahl (V) 3 Drehzahl (mA) 4 +10V Referenz 5 Drehzahl Ausgang 6 +24V Referenz 7 Start 8 Drehrichtung 9 Tippen 10 Stopp	1 GND 0V 2 Manuell Sollw (V) 3 Auto Sollwert (mA) 4 +10V Referenz 5 Drehzahl Ausgang 6 +24V Referenz 7 Manuell Start 8 Auto Start 9 Manuell/Auto 10 Drehrichtung	1 GND 0V 2 Drehzahl (V) 3 Drehzahl (mA) 4 +10V Referenz 5 Drehzahl Ausgang 6 +24V Referenz 7 Start 8 Anwahl Festsollw 1 9 Anwahl Festsollw 2 10 Anwahl Festsollw 3	1 GND 0V 2 Frei 3 Frei 4 +10V Referenz 5 Drehzahl-Ausgang 6 +24V Referenz 7 Start 8 Erhöhen 9 Vermindern 10 Reset	1 GND 0V 2 Sollwert (V) 3 Istwert (mA) 4 +10V Referenz 5 Drehzahl-Ausgang 6 +24V Referenz 7 Start 8 Drehrichtung 9 Tippen 10 Stopp	1 GND 0V 2 Drehzahl 3 Drehzahl 4 +10V Referenz 5 Drehzahl-Ausgang 6 +24V Referenz 7 Nicht verwendet 8 Nicht verwendet 9 Nicht verwendet 10 Nicht verwendet

650X und Selbstabgleich (Autotune) *



*Nur für 650V - 650G. Autotune kann nur in der Betriebsart SV durchgeführt

In der Betriebsart sensorlose Vectorregelung (SV) wird dringend empfohlen, einen Autotune durchzuführen. Bei der Durchführung eines Autotunes sollte der Motor frei drehen und von der Last entkoppelt sein. Ist es nicht möglich, den Motor von der Last zu entkoppeln, muss der Parameter CL20 auf 0 gesetzt werden (siehe unten).

EINSTELLPARAMETER

CL01	Betriebsart	0 = U/f; 1 = Sensorlose Vectorregelung (SV)
CL02	Bemessungsdrehzahl	Drehzahl auf dem Motortypenschild
CL10	Motor-Bemessungsstrom	Bemessungsstrom vom Motortypenschild
CL11	Motorpole	2=3600 1/min; 4=1800 1/min; 6=1200 1/min
CL12	Motorspannung	Motor-Bemessungsspannung vom Typenschild
CL20	Autotune Modus	0=stationär; 1=rotierend (vorziehen)
CL21	Autotune Freigabe	1 = Freigabe Autotune
CL81	Strom-Grenzwert Bemessungsstromes	Strom-Grenzwert in % des

Chapter 3: Français

Informations de Sécurité

LA DEFAILLANCE OU L'UTILISATION DE MANIERE INCORRECTE OU NON CONFORME A SA DESTINATION DU PRODUIT DECRIT DANS CE DOCUMENT PEUT CAUSER UN RISQUE DE BLESSURE OU DE MORT POUR L'UTILISATEUR OU DE DOMMAGE MATERIEL

Ce document et autres informations, de Parker-Hannifin Corporation ses filiales et distributeurs autorisés, contient les informations produits ou systèmes pour de plus amples investigations de l'utilisateur ayant une expertise technique.
L'utilisateur, à l'aide de sa propre analyse et de ses tests, est seul responsable de la sélection des composants et du système et assume que toutes les performances, l'endurance, la maintenance, la sécurité et les précautions requises par l'application sont atteintes. L'utilisateur doit analyser tous les aspects de l'application, suivre les standards industriels applicables, et suivre les informations contenues dans le catalogue courant du produit et dans toutes les autres informations fournies par Parker ou ses filiales ou ses distributeurs autorisés.
Dans la mesure ou Parker ou ses filiales ou ses distributeurs autorisés fournissent des composants ou des options basées sur des données ou des spécifications fournies par l'utilisateur, l'utilisateur est responsable afin de déterminer que les données et spécifications sont appropriées et suffisantes pour toutes les applications et les utilisations raisonnablement prévisibles des composants ou du système.

Exigence

IMPORTANT: Veuillez lire ces consignes de sécurité avant de mettre en service le variateur.

Attention – L'utilisation de cet équipement nécessite le suivi et l'utilisation des instructions fournies dans le manuel d'installation/d'utilisation de ce produit. Ces informations sont fournies sur le CD ROM, disquettes ou autre moyen de stockage inclus dans le colis où ce composant est reçu. Elles doivent être conservées avec le produit pour toute utilisation. Une copie de ces informations peut être commandée aux fournisseurs indiqués sur l'étiquette du produit.

Utilisateurs
Ce manuel doit être mis à la disposition des personnes chargées d'installer, configurer ou réparer le variateur ou qui doivent y intervenir pour toute autre raison.
Les informations données rappellent les consignes de sécurité, des considérations CEM, et permettent de tirer le meilleur parti du produit.

Domaine d'application
Le variateur décrit est destiné au pilotage de moteurs DC, moteurs AC à induction ou moteurs AC synchrones triphasés.

Personnel
L'installation, la mise en service et la maintenance de cet équipement doivent être effectuées par du personnel qualifié. Est considérée comme qualifiée toute personne techniquement compétente et familière des consignes de sécurité, des procédures d'installation, de mise en service et de maintenance du variateur, ainsi que tous les risques inhérents à son utilisation.et installation.

Avertissments du produit

	Attention – surfaces chaudes		DANGER Risque de choc électrique		Attention se référer à la documentation		Terre/Masse Borne du conducteur de protection

Risques

DANGER! – Ne pas prendre en compte ces recommandations peut entraîner blessures ou dommages matériels

1. Cet équipement peut entraîner des dangers de dommages corporels par exposition à des parties en mouvement ou tournantes et à la présence de parties sous tension.
2. L'équipement doit être mis à la Terre de façon permanente à cause des forts courants de fuite. Le variateur et le moteur doivent être connectés à une Terre.
3. Avant d'intervenir sur le variateur, il est nécessaire d'isoler l'alimentation des bornes L1, L2 et L3. Prendre en compte le fait qu'il peut y avoir plus d'une alimentation connectée sur le variateur.
4. Il peut encore y avoir la présence des tensions dangereuses (Bornes d'alimentation, bornes moteur, bus continu (bornes DC+ et DC-), résistance de freinage) lorsque le moteur est à l'arrêt ou n'est pas en mouvement.
5. Pour effectuer des mesures, utiliser un multimètre IEC 61010 (CAT III ou supérieure). Toujours commencer avec le calibre de mesure le plus important.Les multimètres CAT I et CAT 2 ne doivent pas être utilisés sur ce produit
6. Attendre au moins 5 minutes que les condensateurs du variateur se déchargent à des niveaux non dangereux (< 50V). Utiliser le multimètre spécifié capable de mesurer des tensions de 1000V dc et ac pour vérifier que la tension est bien inférieure à 50V entre les bornes de puissance et la Terre.
7. Sans aucune autre consigne, ce produit ne peut être démonté. Dans le cas ou il serait en défaut, le variateur doit être retourné. Se referrer à '"Routine Maintenance and Repair".
8. ATTENTION - l'ouverture du circuit de protection peut être une indication qu'un défaut est apparu. Pour réduire les risques d'incendie ou de choc électrique, les parties actives en courant et autres composants doivent être examinées et remplacées si détériorées.

ATTENTION! - Ne pas prendre en compte ces recommandations peut entraîner blessures ou dommages matériels

SECURITE

Quand il y a un conflit entre Sécurité et CEM, la sécurité du personnel est toujours prioritaire

- Ne jamais effectuer de contrôle au mégohmmètre sans déconnecter le variateur du circuit testé.
- Tout en assurant une ventilation suffisante, prévoir des dispositifs de sécurité additionnels afin de prévenir toute blessures ou dommages matériels.
- Lors du remplacement du variateur, veiller à bien re-régler tous les paramètres du variateur avant son utilisation.
- Toutes les connections sont SELV, i.e. protégées par une double isolation.

S'assurer que toutes les connections externes sont dimensionnés pour la tension système la plus haute.

- Les sondes thermiques moteurs doivent être au minimum en isolation simple.
- Toutes les parties métalliques exposées du variateur sont protégées par une isolation simple et une mise à la terre.
- Les détecteurs de défaut à la terre ne sont pas recommandés avec ce variateur. Si leur utilisation est obligatoire, il est conseillé d'utiliser des détecteurs de défaut d'isolement de type B.

CEM

- Dans un environnement domestique, ce produit peut causer des interférences radio. Dans ce cas, des mesures complémentaires peuvent être nécessaires.
- Ce produit contient des composants sensibles aux décharges électrostatiques (DES). Observer des précautions de manipulations lors de la manutention, l'installation et la mise en route du produit.
- L'appareil correspond à la norme IEC 61800-3, i.e. il est soumis à une distribution limitée. Il est désigné comme 'équipement professionnel' comme défini dans EN 61300-3-2. L'autorisation de l'autorité est requise pour le connecter à une alimentation basse tension.

ATTENTION!

RISQUES DE L'APPLICATION

- Les spécifications, processus et câblages décrits ci-après sont donnés à titre indicatif. Il peut être nécessaire de les adapter pour répondre aux besoins spécifiques d'un utilisateur. Nous ne pouvons garantir que le variateur présenté convient à toutes les applications envisageables.

ESTIMATION DES RISQUES

En cas de défaut, perte accidentelle d'alimentation ou de certaines conditions de fonctionnement, le variateur peut ne pas fonctionner comme prévu.
En particulier :

- L'énergie stockée peut ne pas être à des niveaux non dangereux comme prévu, et peut toujours être présente même si le variateur n'est plus alimenté.
- Le sens de rotation du moteur peut ne pas être contrôlé.
- La vitesse du moteur peut ne plus être contrôlée.
- Le moteur peut être sous tension.

Un variateur est un composant d'un système qui peut influencer son fonctionnement et ses effets lorsqu'il est en défaut.
Il faut prendre en considération :

- L'énergie stockée
- La déconnexion des alimentations
- la séquence logique

650, 650V & 650G Mise En Service

Preambule

Ce document présente la procedure de mise en service rapide d'un variateur 650, 650V, 650G. La mise en service de ce variateur ne doit être effectuée que par du personnel qualifié connaissant les variateurs AC et leurs applications. Pour avoir plus d'informations, veuillez consulter les manuels complet d'installation et du logiciel du 650V – 650G.

L'installation du variateur doit se faire en conformité avec la réglémentation locale. S'assurer que tous les éléments sous tension sont recouvertes et qu'une mise ne rotation du moteur ne provoquera pas de dommages humains ou matériels.

La ventilation de l'armoire du variateur doit permettre de maintenir une temperature ambiante inférieure à 40°C en fonctionnement normal.

Pour accéder aux borniers, presser le capot et le faire glisser vers le bas du variateur.

Gamme

Taille 1	0.25 – 0.75kW	230VAC 1 ph	
Taille 2	1.1 – 1.5kW	230VAC 1 ph	
	0.37 – 2.2kW	400VAC	3 ph
Taille 3	2.2 – 4kW	230VAC 3 ph	
	3 - 7.5kW	400VAC	3 ph

La série 650V couvre la gamme 0.25-110kW. Consulter le guide de "Mise en service rapide" du 650V Tailles C à F pour plus de détails.

Modes de contrôle

Mode **U/F** – Il s'agit du mode contrôle vectoriel de tension, adapté aux applications courantes pompes, ventilateurs et multi-moteurs.
Mode **Vectoriel sans codeur** (650V – 650G) – Grâce à son autoréglage, le variateur réalise une régulation de vitesse précise avec de bonnes performances dynamiques.

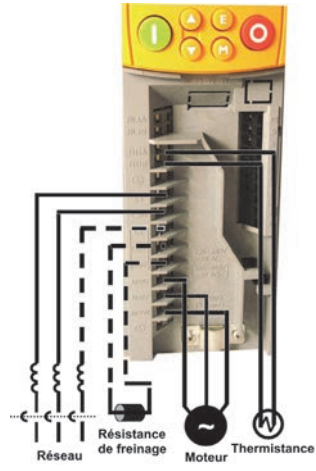
Puissance

Le bornier ci-dessus est celui d'un variateur Taille 2. L'apparence du bornier peut changer d'une taille de variateur à l'autre mais les fonctions des bornes et leurs désignations restent similaires.

- L1, L2/N : Alimentation monophasée.
- L1, L2, L3 : Alimentation triphasée.
- M1, M2, M3 : Raccordement du moteur.
- DC+, DBR : Résistance de freinage. *NOTE*: Les variateurs *230V ne sont pas équipés de module de freinage. Ne pas y raccorder de résistance de freinage*.
- Th1A, Th1B : Thermistance moteur.

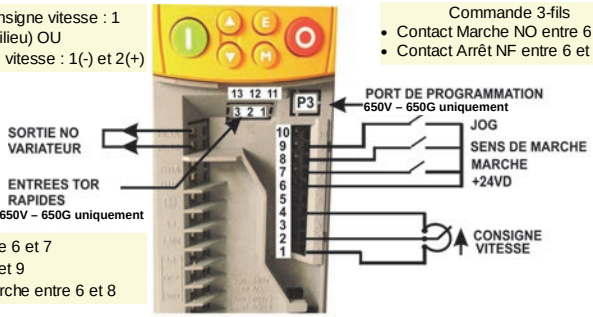
La mise à la terre du variateur et du moteur est indispensable. Des bornes de masse sont présentes sur le variateur à cet effet. Se réferrer au manuel d'installation complet pour plus de détails.

Une résistance de freinage externe est nécessaire si le temps de freinage souhaité est inférieur à celui qui serait obtenu en roue libre.



Consigne et Commande

- Potentiomètre de consigne vitesse : 1 (0V), 4 (+10V), 2 (milieu) OU
- Consigne externe de vitesse : 1(-) et 2(+)



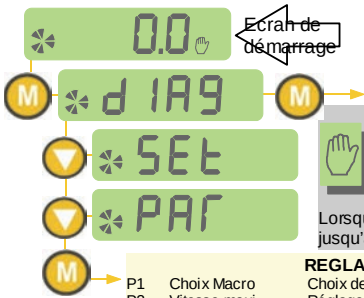
Commande 3-fils
- Contact Marche NO entre 6 et 7
- Contact Arrêt NF entre 6 et 10

- Contact Marche entre 6 et 7
- Contact Jog entre 6 et 9
- Contact Sens de marche entre 6 et 8

Calibration

Mise Sous Tension

Les réglages se font par le clavier ou par liaison série (650V-650G uniquement)



SAUVEGARDE

Les paramètres sont pris en compte dès qu'ils sont réglés. Leur sauvegarde s'effectue automatiquement en quelques secondes

DIAGNOSTICS

d1	Fréquence	Fréquence de sortie (Hz)
d2	Consigne vitesse	Consigne Vitesse (% de Vitesse maxi)
d3	Tension bus CC	Tension de bus continu (V)
d4	Courant moteur	Courant délivré au moteur (A)

A la mise sous tension, le variateur est en ***MODE LOCAL.*** Utiliser les boutons vert/rouge pour démarrer/arrêter le variateur et les flèches pour régler la vitesse. Pour passer en ***MODE DISTANT,*** presser la touche STOP jusqu'à ce sur ***LOC*** disparaisse. Pour revenir au ***MODE LOCAL:*** Lorsque le message ***rdy*** s'affiche, presser la touche STOP jusqu'à ce que ***LOC*** apparaisse.

REGLAGES

P1	Choix Macro	Choix de la macro à utiliser
P2	Vitesse maxi	Réglage de la vitesse maxi (Hz)
P3	Vitesse mini	Réglage de la vitesse mini (%)
P4	Temps accel.	Accél. de 0 à Vitesse maxi (sec)
P5	Temps décel.	Décel. De Vitesse maxi à 0 (sec)
P6	Courant moteur	Courant nominal du moteur (A)
P7	Fréquence base	Fréquence de base du moteur (Hz)
P8	Consigne Jog	Consigne Jog en % de Vitesse maxi
P9	Mode d'arrêt	0=Rampe; 1=roue libre; 2=injection CC
P11	Loi U/F	0=linéaire; 1=quadratique
P12	Surcharge	0=150% - 30s ;1=110% - 10s.
P13	Boost fixe	Boost en % (mode U/F uniquement)
P99	Mot de passe	Réglage de 0001 à FFFF

Clonage

Les variateurs 650 et 650V – 650G peuvent être clonés par le module optionnel 6514. Ce module se fixe à l'emplacement de l'interface opérateur et permet de transférer tout ou partie de la configuration vers ou depuis un variateur.

Liaison Série

L'option de communication 6513 permet de raccorder un variateur à un réseau Modbus en RS485 2 fils. Elle se fixe sur l'emplacement de la console opérateur. Des leds en face avant donnent des indications sur l'état de la communication et du variateur.

Fonctionnalites

Les fonctionnalités du 650 sont accessibles par la console opérateur et pour le 650V – 650G par le logiciel DSE Lite également.

Reprise à la volée - Permet la synchronisation du variateur sur une charge déjà en rotation.

Sauts de fréquence – Réglages des fréquences à éviter (résonances de la machine, …).

PID – Régulation de process en boucle fermée.

Rampe en S Sorties configurables – Sur le 650, elles peuvent pointer sur n paramètres (choisi dans une liste de 6). Sur le 650V – 650G, elles sont entièrement configurables.

Redémarrage auto - Après un défaut, le variateur fait un cartain nombre de tentatives de rédemarrage séparées d'un temps programmable.

Ecrans opérateur - Sur 650V – 650G, un menu donne accès à une liste de paramètres permettant à l'opérateur de contrôler simplement sa machine.

Codeur – Sur 650V – 650G, un codeur à voies non complémentées peut être cablé sur les entrées rapides 12 et 13.

Conformite

Un guide de conformité du produit est disponible dans la version complète du manuel produit.

Attention – Quand il y a conflit entre CEM et Exigences de Sécurité, la sécurité du personnel est toujours prioritaire.

L'utilisation de cet équipement suit des régles d'installation et d'utilisation fournies dans le manuel d'installation/d'utilisation de ce produit. Cette information est accessible dans le CD ROM inclus dans le paquet où ce produit est emballé. Elle doit toujours être conservée avec le produit.

Avertissement: Ce produit appartient à un mode de commercialisation restreinte se referrant à la CEI 61800-3. C'est un équipement professionnel comme défini dans CEI 61000-8. L'autorisation du fournisseur d'alimentation électrique doit être obtenue avant de connecter ce produit sur le réseau domestique.

Dans un environnement domestique, ce produit peut être la cause d'interférence radio, ce qui peut nécessiter des mesures complémentaires.

Cet eéquipement contient des composants sensibles aux Décharges Electrostatiques (DES). Prière de respecter les précautions d'usage pour le transport, l'installation et l'intervention sur ce produit.

Emissions CEM
La série 650 frame 1-3 doit être installée dans une armoire capable de fournir une atténuation de 15dBs entre 30-1000MHz pour être compatible avec NE 61880-3, catégorie C1, mode de distribution non restreinte.

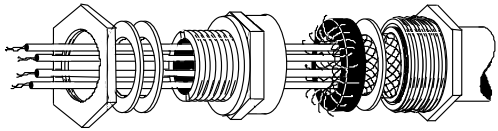
Les 650 frames 1 et 2 en alimentation monophasée (mode TN seulement) sont conformes avec NE61800-3, catégorie C1, mode de distribution non restreint avec une longueur de câble maximum de 25m, et les 650 frames 2 et 3 en alimentation triphasée (mode TN seulement) sont conformes avec NE61800-3 catégorie C2, mode de distribution restreint avec une longueur de câble maximum de 15m.

Connections CEM
Pour être compatible avec les exigences CEM, le "0V/signal ground" doit être relié à la Terre séparément. Quand plusieurs unités sont utilisées dans un système, ces terminaux doivent être connectés ensemble à un seul et même point de Terre.

Les connections des signaux doivent être effectuées à l'aide de câbles avec écran, avec l'écran connecté seulement du

coté du variateur. Toutefois, si des bruits hautes fréquences sont toujours présents, connecter l'écran de l'autre coté du câble à l'aide d'une capacité de 0.1uF. Note : Connecter les écrans (coté variateur) au point local de Terre, pas aux borniers de la carte de contrôle.

Les câbles moteur doivent avoir une connexion à 360° pour assurer une faible impédance de connexion, comme sur la figure suivante:



Chemins de câble :
Utiliser la longueur minimum de câble moteur.

Utiliser une seule longueur de câble pour atteindre un point étoile pour connecter plusieurs moteurs.

Garde les câbles sensibles séparées des câbles polluants. Si ce n'est pas possible, les chemins de câble doivent être séparés par au moins 25cm. Pour des câbles de longueur supérieure à 10m, la distance doit être augmentée proportionnellement.

Les câbles sensibles doivent croiser les câbles polluants à 90°.

Ne pas faire passer des câbles sensibles à proximité du moteur, du Bus de tension, du dispositif de freinage électrique.

Ne jamais faire passer dans la même goulotte ou faisceau les câbles de puissance et les câbles faibles niveaux
S'assurer que les câbles entrant et sortant du filtre CEM sont séparés et découplés par le filtre.

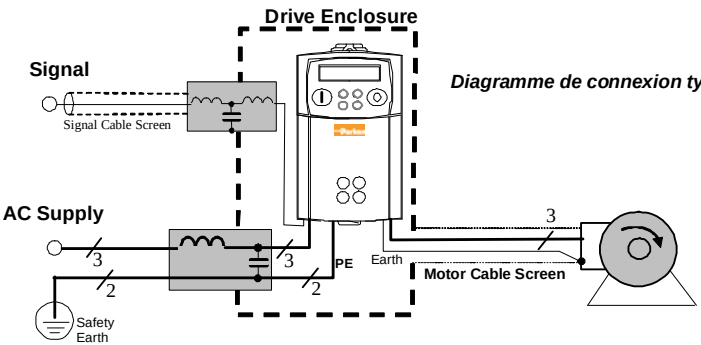


Diagramme de connexion typique CEM

Les Macros

En sortie usine, le 650 est configuré par défaut pour un fonctionnement simple en vitesse. Il contient également des macros préprogrammées correspondant aux applications usuelles.

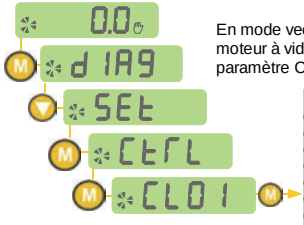
Chargement d'une Macro: A la mise sous tension, presser quelques secondes le bouton STOP, ou régler le parameter P1 du menu Paramètres. 1=Pilotage en vitesse; 2=Pilotage en vitesse avec auto/manu; 3=Vitesses pré-réglées; 4=Plus vite/moins vite;5=Régulation PI; 6=COMMS AUX (650V – 650G uniquement) 9=personnalisé (650V – 650G uniquement).

Reconfiguration du variateur: Lorsqu'une macro est sélectionnée, elle modifie les valeurs de certains paramètres et réaffectent les entrées/sorties au besoin du variateur. En outre, certains paramètres spécifiques à l'application deviennent accessibles à l'opérateur, en plus des paramètres habituels.

	CONSIGNE VITESSE P1=1	AUTO/MANU P1=2	VIT.PRÉRÉGLÉES P1=3	PLUS/MOINS VITE P1=4	RÉGULATION PI P1=5	COMMS AUX* P1=6
Paramètres spécifiques	Aucun	Aucun	650 650V - 650G P301 AP1 Vitesse 1 P302 AP2 Vitesse 2 P303 AP3 Vitesse 3 P304 AP4 Vitesse 4 P305 AP5 Vitesse 5 P306 AP6 Vitesse 6 P307 AP7 Vitesse 7 P308 AP8 Vitesse 8	650 650V - 650G P401 AP1 Temps rampe P402 AP2 Valeur max P403 AP3 Valeur min P404 AP4 Valeur Reset	650 650V - 650G P501 AP1 Gain P P502 AP2 Gain I P503 AP3 Gain D P504 AP4 CT filtre P505 AP5 Gain P506 AP6 Limite AP7 Limite Basse AP8 Limite Symetrique P507 AP9 Echelle OP P508 AP10 Erreur	650V - 650G AP1 Commande AP2 Consigne AP3 État
Affectation des bornes	1) Commun 0V 2) Consigne (V) 3) Consigne (mA) 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Marche 8) Avant/arrière 9) Jog 10)Arrêt	1) Commun 0V 2) Réf. Manu (V) 3) Réf. Auto (mA) 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Marche 8) Marche Auto 9) Manu/Auto 10)Avant/arrière	1) Commun 0V 2) Consigne (V) 3) Consigne (mA) 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Marche 8) Entrée select. 1 9) Entrée select. 2 10)Entrée select. 3	1) Commun 0V 2) Inutilisé 3) Inutilisé 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Marche 8) Plus vite 9) Moins vite 10)Reset rampe	1) Commun 0V 2) Consigne (V) 3) Mesure (mA) 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Marche 8) Avant/arrière 9) Jog 10)Arrêt	1) Commun 0V 2) Consigne 3) Consigne 4) Alim. +10V 5) Sortie vitesse 6) Alim. +24V 7) Inutilisé 8) Inutilisé 9) Inutilisé 10)Inutilisé

Autoréglage* du 650X

*Modèles 650V – 650G configurés en mode vectoriel uniquement.



En mode vectoriel, il est conseillé d'effectuer un autoréglage du variateur 650V, moteur à vide et en rotation. Si le moteur ne peut pas être désacouplé, régler le paramètre CL20=0.

PARAMETRES A REGLER EN MODE VECTORIEL

CL01	Mode de contrôle	0 = U/F; 1 = Contrôle vectoriel sans codeur
CL02	Vitesse plaquée	Vitesse plaquée sur le moteur (tr/min)
CL10	Courant moteur	Courant moteur plaqué
CL11	Nombre de pôles	2=3600rpm; 4=1800rpm; 6=1200rpm
CL12	Tension moteur	Tension moteur plaquée
CL20	Mode Autoréglage	0=A l'arrêt; 1=en rotation (mode conseillé)
CL21	Valid. Autoréglage	Régler 1 et donner un ordre de marche au var.
CL81	Limite Courant	Limitation de courant en % de CL10

Chapter 4: Italiano

INFORMAZIONI SULLA SICUREZZA

LA SCELTA O L'UTILIZZO IMPROPRIO DEI PRODOTTI ED ACCESSORI DI SEGUITO DESCRITTI POSSONO PROVOCARE MORTE, GRAVI LESIONI PERSONALI O DANNI ALLE COSE.

Il presente documento ed altre informazioni provenienti da Parker Hannifin Corporation, società affiliate e distributori autorizzati forniscono opzioni, prodotti e/o sistemi il cui utilizzo deve essere valutato da utenti in possesso di adeguate competenze tecniche.
L'utente con le proprie valutazioni ed i propri test è l'unico responsabile nella scelta finale di componenti o sistemi nonché della garanzia che tutti i requisiti di prestazioni, di sicurezza e normativi dell'applicazione siano soddisfatti. L'utente deve analizzare tutti gli aspetti dell'applicazione, seguendo le normative industriali applicabili e tenere in considerazione le informazioni riguardanti il prodotto contenute in questo opuscolo e in ogni altro materiale fornito da Parker, società affiliate e distributori autorizzati.
In estensione a quanto sopra, se Parker, le società affiliate oppure i distributori autorizzati forniscono componenti, sistemi od opzioni sulla base di dati o specifiche fornite dall'utente, l'utente è egli stesso responsabile nel valutare che tali dati e specifiche sono adatti e sufficienti per tutte le applicazioni ed usi, ragionevolmente prevedibili, dei componenti o sistemi.

Requisiti

Leggere queste informazioni PRIMA di installare l'apparecchio.

ATTENZIONE – L'impiego di questo apparecchio richiede che vengano scrupolosamente seguite le istruzioni di installazione/funzionamento contenute nel manuale prodotto. Queste informazioni sono contenute nel CD ROM, dischetto o altro sistema di archiviazione presente nell'imballo del prodotto. Le informazioni devono essere sempre conservate con il prodotto. E' possibile ordinare una copia aggiuntiva del manuale presso il fornitore indicato sulla targhetta prodotto.

Utilizzatori dell'apparecchio
Questo opuscolo deve essere disponibile per tutte le persone che devono installare, configurare o mettere in servizio l'apparecchio qui descritto oppure eseguire qualsiasi altra operazione ad esso associata.
Le informazioni fornite evidenziano i requisiti di sicurezza, leconsiderazioni EMC ed i suggerimenti che permettono all'utilizzatore di ottenere il funzionamento ottimale.

Campi applicativi
L'apparecchiatura di seguito descritta è stata progettata per il controllo industriale della velocità di macchine che utilizzano motori CC, CA ad induzione o macchine sincrone CA.

Personale addetto
L'installazione, l'operatività e la manutenzione dell'apparecchio devono essere eseguite da personale qualificato. La persona qualificata è colui che risulta competente dal punto di vista tecnico, conosce tutte le informazioni sulla sicurezza e mette in atto pratiche finalizzate a garantirla durante l'installazione, la gestione e la manutenzione di questo apparecchio e delle pericolosità che lo coinvolgono.

Indicazioni prodotto

Attenzione – superfici calde	**PERICOLO** Rischio di shock elettrico	**Attenzione** Vedere documentazione	**Terra** Morsetto terra di protezione

Rischi

PERICOLO! – Ignorare le seguenti regole potrebbe causare incidenti

1. Questo apparecchio può mettere in pericolo la vita per l'esposizione a corpi rotanti ed alte tensioni.
2. L'apparecchio deve avere una messa a terra permanente a causa delle alte correnti di dispersione, il motore comandato deve essere connesso ad un'appropriata connessione alla terra di protezione.
3. Assicurarsi che tutte le alimentazioni di ingresso siano state rimosse prima di operare sull'apparecchio. Considerare la possibilità che ci possa essere più di una sorgente di alimentazione collegata all'apparecchio.
4. Quando il motore è in arresto o fermo potrebbero esserci comunque dei valori di tensione pericolosi presenti nei morsetti di potenza (uscita motore, fase ingresso alimentazione, DC bus e freno dove presenti).
5. Per le misurazioni utilizzare solo apparecchi conformi alla norma IEC 61010 (CAT III o superiore). Iniziare utilizzando sempre la scala più alta. Non possono essere utilizzate per questo apparecchio strumenti in CAT I e CAT II.
6. Attendere almeno 5 minuti per permettere ai condensatori di ridurre la tensione ai loro capi a valori non pericolosi (<50V). Utilizzare strumenti in grado di misurare tensioni fino a 1000V cc ed ac rms per garantire che sia presente una tensione inferiore a 50V tra tutti i morsetti di potenza e la terra.
7. Salvo diverse indicazioni, questo prodotto NON deve essere smantellato. In caso di guasto il convertitore deve essere restituito. Fare riferimento alla voce "Manutenzione e Riparazioni".
8. ATTENZIONE – L'apertura di un qualunque dispositivo di protezione del prodotto potrebbe indicare che è stato rilevato un guasto. Al fine di ridurre il rischio di incendio e shock elettrico, le parti in tensione ed i componenti del prodotto dovrebbero essere esaminati e sostituiti se danneggiati.

ATTENZIONE! - Ignorare le seguenti regole potrebbe causare incidenti o danneggiare il convertitore

SICUREZZA
In caso di discordanza le norme di sicurezza del personale hanno la precedenza nei confronti delle norme EMC

- Non effettuare test di resistenza ad alto tensione senza aver prima scollegato il convertitore.
- Per quanto la ventilazione sia sufficientemente assicurata, provvedere a salvaguardare e/o utilizzare sistemi di sicurezza addizionali per prevenire incidenti o danni all'apparecchio.
- In caso di sostituzione di un convertitore all'interno di un sistema, prima della marcia, è essenziale ripristinare correttamente tutti i valori dei parametri.
- Tutti i morsetti di controllo e segnale sono SELV, quindi a doppio isolamento. Assicurarsi che i cablaggi siano dimensionati per la maggiore delle tensioni utilizzate nel sistema.
- I sensori termici all'interno del motore devono disporre di un minimo isolamento.
- Tutte le parti metalliche accessibili sono protette mediante isolamento e collegate a terra.
- Non è raccomandato l'utilizzo di interruttori differenziali con questo apparecchio, ma dove sia inevitabile la loro installazione si raccomanda di utilizzare solamente differenziali di tipo B.

EMC

- In ambiente domestico l'apparecchio può causare interferenze radio. In tal caso l'utente deve ricorrere ad ulteriori misure di schermatura.
- Questo apparecchio contiene componenti sensibili alle scariche elettrostatiche. E' necessario quindi prendere precauzioni durante la sua messa in servizio e manutenzione.
- Questo è un prodotto concepito per distribuzione di vendita limitata secondo la normative IEC 61800-3. E' progettato come "equipaggiamento professionale" secondo quanto precisato nella normativa EN61000-3-2. Laddove richiesto si devono ottenere i permessi necessari dalle autorità competenti prima di collegarlo ad alimentazioni a bassa tensione.

ATTENZIONE!

RISCHI LEGATI ALL'USO

- Le specifiche tecniche, i processi e gli schemi circuitali descritti all'interno del presente manuale sono di carattere generale e potrebbero necessitare di adattamenti a specifiche richieste applicative. Non è possibile garantire l'adattabilità dell'apparecchiatura per applicazioni individuali.

SITUAZIONI A RISCHIO

In condizioni di guasto, mancanza rete ovvero condizioni operative impreviste, il convertitore potrebbe non funzionare come descritto nel manuale.
In particolare:

- L'energia immagazzinata potrebbe non portarsi a livelli di sicurezza così velocemente come suggerito e potrebbe essere ancora presente nonostante il convertitore appaia spento.
- La direzione di rotazione del motore potrebbe non essere controllata
- La velocità del motore potrebbe non essere controllata
- Il motore potrebbe essere alimentato

Il convertitore è un componente all'interno di un sistema e pertanto potrebbe influenzare il suo funzionamento o causarne danni.

Tenere quindi in considerazione:

- Energia immagazzinata
- Interruzioni dell'alimentazione
- Sequenza logica

650, 650V & 650G Messa in servizio rapida

Prima dell'Installazione

Questo documento indica gli step necessari per un avviamento di base del drive 650.

L'avviamento del drive deve essere eseguito da tecnici qualificati, che abbiano familiarità con drive in CA e loro applicazioni.

Per informazioni dettagliate sull'installazione fare riferimento al manuale HA464828U001.

Assicurarsi che siano rispettate le normative locali inerenti le installazioni elettriche durante la connessione del drive. Verificare che tutte le parti attive siano protette per prevenire shock elettrici e che inaspettate rotazioni del motore non provochino lesioni o ferite al personale.

Questo documento presume che il drive sia già installato nella sua ubicazione designata e che siano state eseguite tutte le rilevanti procedure d'installazione.

Assicurarsi che il drive sia adeguatamente ventilato in modo tale che le temperature di lavoro non superino i 40°C in condizioni operative normali.

Per accedere alla parte di potenza del drive rimuovere il coperchio di protezione facendolo scivolare verso il basso applicando una leggera pressione sull'etichetta.

Taglie

Taglia 1	0.25 –0.75kW	230VAC	monofase
Taglia 2	1.1 – 1.5kW	230VAC	monofase
	0.37 – 2.2kW	400VAC	trifase
Taglia 3	2.2 – 4.0kW	230VAC	trifase
	3.0 – 7.5kW	400VAC	trifase

Metodi di Controllo

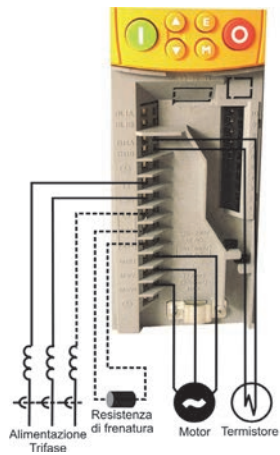
Volts/Hertz – per le maggiori applicazioni base ad anello aperto, utilizzate per pompe/ventilatori e applicazioni multimotore.

Vettoriale Sensorless (650V – 650G) – Per una buona regolazione di velocità con una buona capacità di coppia transitoria, senza la necessità di una retroazione di velocità.

Connessioni di Potenza

I terminali di potenza mostrati sono per la taglia 1.
Sebbene le altre taglie possano leggermente variare in apparenza, la designazione dei terminali e la loro funzionalità è molto simile.

- Alimentazione monofase a L1, L2/N.
- Alimentazione trifase a L1,L2,L3.
- Connessioni motore a M1, M2, M3
- Resistenza di frenatura tra DBR+, DBR- Le unità a 230V non sono equipaggiate con i moduli di frenatura. Non utilizzare una resistenza su queste unità.
- Termico Motore a Th1A, Th1B.



Sono previste connessioni a terra per ognuno dei circuiti di potenza.

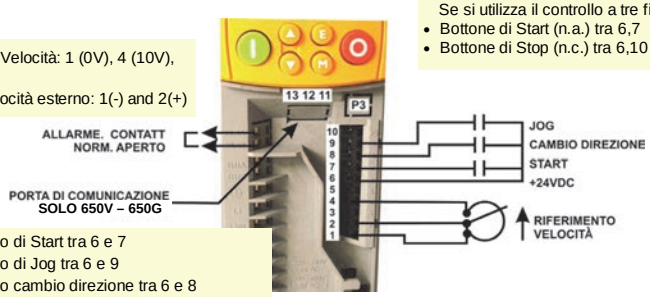
Seguire i metodi di schermatura e messa a terra come descritto nel capitolo 3 del manuale d'istruzione HA464828U***.

Se il tempo di frenatura è previsto per essere minore del naturale tempo di arresto del carico, connettere la resistenza di frenatura a DBR+ e DBR- (nella Taglia 2 sono localizzati nella parte superiore).

Riferimento e sequenza

- Potenziometro Velocità: 1 (0V), 4 (10V), 2 (cursore) OR
- Riferimento velocità esterno: 1(-) and 2(+)

Se si utilizza il controllo a tre fili:
- Bottone di Start (n.a.) tra 6,7
- Bottone di Stop (n.c.) tra 6,10

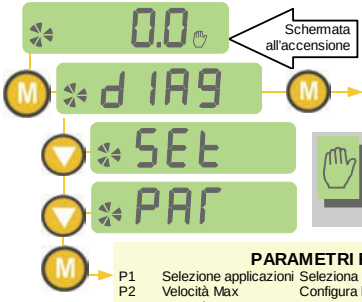


- Contatto di Start tra 6 e 7
- Contatto di Jog tra 6 e 9
- Contatto cambio direzione tra 6 e 8
- Contatto pulito allarme tra RL1A e RL2A

Calibrazione

Avviamento

Tutte le calibrazioni possono essere effettuate via software attraverso il pannello operatore



DIAGNOSTICA

d1	Frequenza	Frequenza d'uscita (Hz)
d2	Velocità Setpoint	Velocità SP (% della Velocità max)
d3	Tensione DC Link	Tensione del DC Bus
d4	Corrente Motore	Corrente motore (ampere)
d5*	Coppia	Coppia motore (% della nominale)

MODALITA' DA LOCALE Con **rdy** a display, tenere premuto il tasto STOP finché non appare **LOC**. Utilizzare i tasti verde e rosso per marcia e arresto e le frecce per regolare la velocità.

PARAMETRI REGOLABILI

P1	Selezione applicazioni	Seleziona le macro applicative
P2	Velocità Max	Configura la massima velocità in Hz
P3	Velocità Min	Configura la minima velocità in %
P4	Tempo di accel.	Tempo di accelerazione alla max velocità in sec
P5	Tempo di decel.	Tempo di decelerazione dalla max velocità in sec
P6	Corrente motore	Corrente motore a pieno carico in ampere
P7	Frequenza base	Frequenza di targa del motore in Hz
P8	Setpoint Jog	Configura la velocità di jog in % dela max velocità
P9	Modalità fermata	0=Rampa; 1=libero; 2=iniezione CC
P11	Configurazione V/Hz	0=Lineare; 1=Quadratica (ventilatori)
P12	Sovraccarico	0=150% per 30s.; 1=110% per 10s.
P13	Boost	Configura il boost in % volts (solo modalità V/Hz)
P99	Password	Configura da 0001 a FFFF per protezione

* Solamente modello 650V - 650G

Comunicazione seriale

Solamente modello 650V – 650G

Il 650V – 650G è fornito di una porta non isolata P3 per la connessione con un connettore tipo RJ11.

Per una comunicazione isolata RS485, connettere ai terminali del blocco seriale numero 11-14.

Queste porte sono mostrate nella sezione "Riferimento e Sequenza".
Per ulteriori informazioni dettagliate sulle comunicazioni seriali con il 650V-650G consultare il manuale d'istruzione HA467649U***.

CONFORMITA'

Una guida esaustiva sulla conformità del prodotto è contenuta nel manuale dell'inverter.

Attenzione – In caso di discordanza le norme di sicurezza del personale hanno la precedenza nei confronti delle norme EMC.

L'impiego di questo apparecchio richiede che vengano scrupolosamente seguite le istruzioni di installazione/funzionamento contenute nel manuale prodotto. Queste informazioni sono contenute nel CD ROM presente nell'imballo del prodotto. Le informazioni devono essere sempre conservate con il prodotto.

Avvertenza: Questo è un prodotto concepito per distribuzione di vendita limitata secondo la normative IEC 61800-3. E' progettato come "equipaggiamento professionale" secondo quanto precisato nella normativa EN61000-3. Laddove richiesto si devono ottenere i permessi necessari dalle autorità competenti prima di collegarlo ad alimentazioni a bassa tensione.

In ambiente domestico l'apparecchio può causare interferenze radio. In tal caso l'utente deve ricorrere ad ulteriori misure.
Questo apparecchio contiene componenti sensibili alle scariche elettrostatiche. E' necessario quindi prendere precauzioni durante la sua messa in servizio e manutenzione.

Emissioni EMC

La serie 650 taglia 1-3 deve essere installata in un quadro elettrico che garantisca un'attenuazione di 15dB nel range di frequenze 30-1000MHz al fine di assicurare la conformità alla normativa EN61800-3, categoria C1, senza restrizioni.

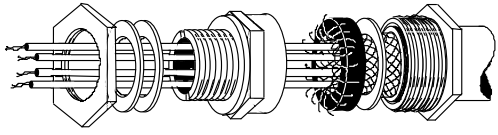
La serie 650 taglia 1-2 alimentazione monofase (solo alimentazioni riferite a terra TN) è conforme alla normativa EN61800-3, categoria C1, senza restrizioni con una lunghezza massima dei cavi di 25m. La Serie 650 taglia 2 e 3 alimentazione trifase (solo alimentazioni riferite a terra TN) è conforme alla normativa EN61800-3, categoria C2, con restrizioni con una lunghezza massima dei cavi di 15m.

Connessioni EMC

In conformità alle norme EMC, si raccomanda che il riferimento di zero "0V/ground" sia messo a terra separatamente. Quando si utilizzano più unità in un sistema, i relativi morsetti di riferimento di zero di segnale dovrebbero essere collegati insieme ad un unico punto.

Le connessioni di controllo e di segnale devo essere fatte con cavi schermati, con la connessione dello schermo soltanto sulla morsettiera dell'inverter (VSD). Tuttavia in caso di disturbi dovuti all'alta frequenza, collegare a terra l'altra estremità dello schermo impiegando un condensatore da 0.1µF **Nota:** connettere lo schermo (lato inverter) al morsetto di terra di protezione dell'inverter e non alla morsettiera dei segnali di controllo.

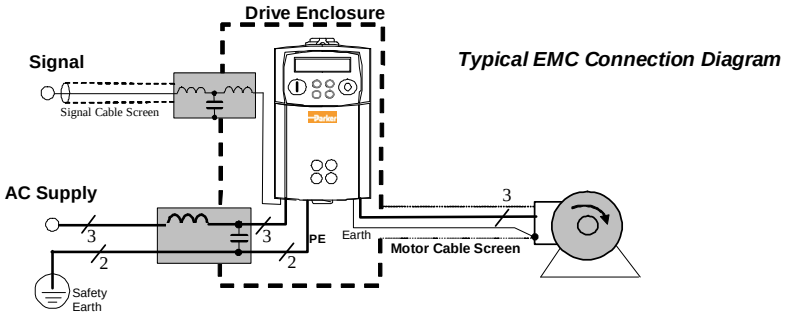
I cavi motore devono essere connessi a 360° per assicurare un bassa impedenza di contatto, come illustrato in figura



Specifiche di cablaggio

- Ridurre al minimo le lunghezze dei cavi motore.
- Impiegare cavi di uguale lunghezza collegati a stella in un unico punto nel caso ci siano più motori alimentati.
- Tenere separati i cavi che possono creare disturbi elettromagnetici (cavi di potenza) dai cavi di segnale. Se ciò non fosse possibile la distanza minima raccomandata tra cavi paralleli è di 0,25m. Per percorsi superiori ai 10m, la distanza dovrebbe aumentare in proporzione.
- I cavi di segnale dovrebbero incrociare quelli di potenza a 90° .
- Non disporre i cavi di segnale vicini oppure in parallelo al motore, al dc link ed al circuito di frenatura.

- Non raggruppare cavi di alimentazione, dc link e cavi motore così come cavi di segnale/controllo e di retroazione anche se sono schermati.
- Assicurarsi di non raggruppare i cavi di ingresso e di uscita del filtro EMC e che gli stessi non incrocino il filtro.



Macro Applicative

Dopo la prima accensione il 650 opererà di default in modalità operativa di base, chiamata controllo di velocità.
In aggiunta è possibile configurare l'inverter per applicazioni speciali caricando le corrette macro applicative.

Selezione di una applicazione: Le applicazioni possono essere caricate durante l'accensione tenendo premuto il bottone di STOP, o configurando P1 dal menù parametri. 1=Controllo Velocità; 2=Manuale/Automatico; 3=Preset di Velocità; 4=Aumenta/Diminuisci; 5=PID; 6=Aux Comms (solo 650V – 650G) 9=Custom (solo 650V – 650G).

Assegnazione morsetti: Differenti applicazioni richiedono differenti configurazioni dei parametri d'ingresso ed uscita. Quando un'applicazione è selezionata il 650 riassegna internamente i suoi morsetti di controllo per le attinenti funzionalità. A seconda dell'applicazione selezionata verrà reso visibile un set di parametri in aggiunta a quelli di base.

	CONTROLLO VELOCITÀ P1=1	MANUALE/ AUTOMATICO P1=2	PRESET DI VELOCITÀ P1=3	AUMENTA/ DIMINUISCI P1=4	PID P1=5	AUX COMMS* P1=6
Parametri Specifici	Nessuno	Nessuno	650 650V - 650G P301 AP1 Preset 1 P302 AP2 Preset 2 P303 AP3 Preset 3 P304 AP4 Preset 4 P305 AP5 Preset 5 P306 AP6 Preset 6 P307 AP7 Preset 7 P308 AP8 Preset 8	650 650V-650G P401 AP1 tempo di rampa P402 AP2 Max Valore P403 AP3 Min Valore P404 AP4 Reset Valori	650 650V-650G P501 AP1 P Gain P502 AP2 I Gain P503 AP3 D Gain P504 AP4 D filterTC P505 AP5 Feedbk Gain P506 AP6 Limit AP7 Low limit AP8 Symmetric limit P507 AP9 OP scale P508 AP10 Error	650V-650G AP1 Command AP2 Setpoint AP3 Status
Ass. Morsetti di controllo	1 0V Comune 2 Velocità In (V) 3 Velocità In(mA) 4 Aliment. +10V 5 Uscita velocità 6 Alimentaz.+24V 7 Pulsante Start 8 Avanti/Indietro 9 Jog 10 Pulsante Stop	1 0V Comune 2 Rif manuale (V) 3 Rif. Auto (mA) 4 Alim.+10V 5 Uscita velocità 6 Alim.+24V 7 Start manuale 8 Start auto 9 Manuale/Auto 10 Avanti/Indietro	1 0V Comune 2 Velocità In (V) 3 Velocità In(mA) 4 Aliment. +10V 5 Uscita velocità 6 Alimentaz.+24V 7 Start 8 Digital Preset 1 9 Digital Preset 2 10 Digital Preset 3	1 0V Comune 2 Non utilizzato 3 Non utilizzato 4 Alim. +10V 5 Uscita velocità 6 Alim.+24V 7 Start 8 Ingr. aumenta 9 Ingr. diminuisci 10 Reset rampa	1 0V Comune 2 Riferimento(V) 3 Retroaz. (mA) 4 Alim. +10V 5 Uscita velocità 6 Alim.+24V 7 Pulsante Start 8 Avanti/Indietro 9 Jog 10 Pulsante Stop	1 0V Comune 2 Velocità In (V) 3 Velocità In (V) 4 Alim. +10V 5 Uscita velocità 6 Alim.+24V 7 Unused 8 Unused 9 Unused 10 Unused

Autotune*

*L'Autotune è solamente per il 650V – 650G. L'Autotune non si attiverà in modalità V/Hz.

- Nel menù SCL, configurare AUTOTUNE ENABLE a TRUE
- Il MAX SPEED dovrà essere maggiore del NAMEPLATE RPM per portare a buon fine l'Autotune
- Sul tastierino operatore premere L/R per selezionare il controllo LOCAL (locale)
- Assicurarsi che il motore sia disacoppiato e libero di ruotare senza causare problemi
- Premere RUN. Il Drive inizierà l'autotune. Se l'autotune avrà avuto successo il drive si fermerà senza segnalare errori.
- Andare nel SYSTEM\SAVE CONFIG\APPLICATION e premere la freccia verso l'alto per salvare le configurazioni.

Chapter 5: 中文

安全指南

本指南中的产品及相关部件，若发生故障、选择有误或使用不当，则会造成死亡、人身伤害及财产损失。

- 这份由派克汉尼汾公司、子公司及授权经销商提供的文件及其他相关信息还提供了其他可选产品或系统，以供具有专业技术背景的用户做进一步研究。
- 自行对产品或系统进行分析和测试的客户需要对最终选定的系统和部件负责，此外，还需确保系统或部件能够满足应用对性能、耐用性、维护、安全性和报警方面的要求。用户必须分析应用的所有方面，遵守适用的行业标准以及派克公司、子公司或授权经销商提供的最新产品目录以及其他相关资料中所涉及的产品信息。
- 如果派克公司、子公司或授权经销商所提供的部件或系统是以用户提供的数据或规格为依据的，则用户必须确保此数据和规格适用于部件或系统目前以及未来的应用。

使用要求

重要: 请在安装设备之前阅读此信息。

警告—

作该设备需要阅读随机附带的详细的安装和操作指南说明。详细说明书可能是CD，软盘或其它储存设备内， 他们同设备包装在一起。说明书应该随时与设备放在一起。 建议订购一套纸质样本。

目标用户

手册适用于所有需要对该设备进行安装、调试以及维修的人员和从事其他相关操作的人员。手册以安全标准和电磁兼容性为重点，确保用户获得最佳的使用效果。请填写下表，以供日后参考（设备的安装和使用方法）。

适用范围

本设备适用于直流工业电机速度控制器，交流感应式或交流同步电机。

使用人员

此设备应由具备相关资质，并熟悉所有安全标准、安全措施，安装流程，设备操作与维护及风险的专业技术人员安装、装配和维修。

产品警告

危险

危险！— 不遵守以下情况可能造成人身伤害

1. 此设备靠近旋转机械或置于高压下会带来生命危险
2. 由于对地漏电电流较高，设备必须永久接地，且传动电机必须接入安全的地面。
3. 确保所有进电在接入设备前是相互隔离的。注意，传动电机上的电源可能不止一个。
4. 即使电机处于停顿状态或停止，电源（电机输出与供电输入阶段，安装直流汇流条和制动器处）仍然可能存在高压危险。
5. 必须用符合 IEC 61010（CAT III 或更高）标准的电表进行测量。最初都使用最高位。

CAT I 和 CAT II 电表不得用于本产品。

6. 至少留出 5 分钟，以确保传动电机的电容电压降至较低水平（<50v）。使用最高可测量 1000V 直流和交流电的专用电表，以确保所有电源和地面之间的电压小于 50V。
7. 除非另有说明，不得拆卸此产品。如发生故障，必须将传动电机返还。参见“常规保养与维修”。
8. 警告—支路保护设备的打开可能意味着故障电流受到干扰。为减少失火或电击风险，应检查输电零件及其他控制器部件，如有损坏，请及时更换。

警告！— 不遵守以下情况可能会造成人身伤害或财产损失

安全

如电磁兼容性与安全规定相背离，请将人身安全放在首位。

- 测试电路前，一定要先将传动电机卸下，否则不能进行高压电阻检查。
- 保证通风并采取防护和 / 或附加的安全措施以防止造成人身伤害或设备损坏。
- 重新使用被更换的传动电机前，应确保所有用户定义的运行参数都正确。
- 所有的控制终端和信号终端都有双层绝缘保护。确保所有的外部线路都能承受系统的最高电压。
- 电机内的温度传感器至少有基本的绝缘保护。
- 逆变器所有曝露在外的金属部分都要有基本的绝缘保护并安全接地。
- 此产品不宜使用 RCD（漏电保护器），如必须使用，仅限 B 型漏电保护器。

EMC（电磁兼容性）

- 在房间内使用此产品可能会造成无线电干扰，所以需要采取额外的抗干扰措施。
- 此设备含有 ESD（静电放电）敏感部件，因此在操作、安装和维修时需遵守相关操作规范，谨防出现静电。
- 根据 IEC 61800-3 的规定，此设备属于限销产品。该设备在 EN61000-3-2 中被认定为是“专业设备”。连接低压电源前，请先获得供电部门的批准。

小心！

应用风险

- 在本手册内的产品规格，操作流程及电路仅供参考，可能会根据用户的具体使用情况而有所变更。我们无法保证本手册内的设备一定适合具体的应用。

风险估测

当出现故障、漏电或意外操作时，传动电机将无法正常运转，尤其是：

- 所储电能无法在正常时间内转换为低电压，且即使传动电机切断电源时，电能也仍然存在
- 电机旋转方向可能失去控制
- 电机速度可能失去控制
- 电机可能会通电

传动电机是传动系统的一部分。系统出现故障可能会导致系统的运转或效果受影响。这时应考虑：

- 所储电能
- 切断电源
- 逻辑顺序
- 意外操作

Parker Worldwide

AE – UAE, Dubai
Tel: +971 4 8127100
parker.me@parker.com

AR – Argentina, Buenos Aires
Tel: +54 3327 44 4129

AT – Austria, Wiener Neustadt
Tel: +43 (0)2622 23501-0
parker.austria@parker.com

AT – Eastern Europe,
Wiener Neustadt
Tel: +43 (0)2622 23501 900
parker.easteurope@parker.com

AU – Australia, Castle Hill
Tel: +61 (0)2-9634 7777

AZ – Azerbaijan, Baku
Tel: +994 50 2233 458
parker.azerbaijan@parker.com

BE/LU – Belgium, Nivelles
Tel: +32 (0)67 280 900
parker.belgium@parker.com

BR – Brazil, Cachoeirinha RS
Tel: +55 51 3470 9144

BY – Belarus, Minsk
Tel: +375 17 209 9399
parker.belarus@parker.com

CA – Canada, Milton, Ontario
Tel: +1 905 693 3000

CH – Switzerland, Etoy
Tel: +41 (0)21 821 87 00
parker.switzerland@parker.com

CL – Chile, Santiago
Tel: +56 2 623 1216

CN – China, Shanghai
Tel: +86 21 2899 5000

CZ – Czech Republic, Klecany
Tel: +420 284 083 111
parker.czechrepublic@parker.com

DE – Germany, Kaarst
Tel: +49 (0)2131 4016 0
parker.germany@parker.com

DK – Denmark, Ballerup
Tel: +45 43 56 04 00
parker.denmark@parker.com

ES – Spain, Madrid
Tel: +34 902 330 001
parker.spain@parker.com

FI – Finland, Vantaa
Tel: +358 (0)20 753 2500 parker.finland@parker.com

FR – France, Contamine s/Arve
Tel: +33 (0)4 50 25 80 25
parker.france@parker.com

GR – Greece, Athens
Tel: +30 210 933 6450
parker.greece@parker.com

HK – Hong Kong
Tel: +852 2428 8008

HU – Hungary, Budapest
Tel: +36 1 220 4155
parker.hungary@parker.com

IE – Ireland, Dublin
Tel: +353 (0)1 466 6370
parker.ireland@parker.com

IN – India, Mumbai
Tel: +91 22 6513 7081-85

IT – Italy, Corsico (MI)
Tel: +39 02 45 19 21
parker.italy@parker.com

JP – Japan, Tokyo
Tel: +81 (0)3 6408 3901

KR – South Korea, Seoul
Tel: +82 2 559 0400

KZ – Kazakhstan, Almaty
Tel: +7 7272 505 800
parker.easteurope@parker.com

MX – Mexico, Apodaca
Tel: +52 81 8156 6000

MY – Malaysia, Shah Alam
Tel: +60 3 7849 0800

NL – The Netherlands, Oldenzaal
Tel: +31 (0)541 585 000
parker.nl@parker.com

NO – Norway, Asker
Tel: +47 66 75 34 00
parker.norway@parker.com

NZ – New Zealand, Mt Wellington
Tel: +64 9 574 1744

PL – Poland, Warsaw
Tel: +48 (0)22 573 24 00
parker.poland@parker.com

PT – Portugal, Leca da Palmeira
Tel: +351 22 999 7360
parker.portugal@parker.com

RO – Romania, Bucharest
Tel: +40 21 252 1382
parker.romania@parker.com

RU – Russia, Moscow
Tel: +7 495 645-2156
parker.russia@parker.com

SE – Sweden, Spånga
Tel: +46 (0)8 59 79 50 00
parker.sweden@parker.com

SG – Singapore
Tel: +65 6887 6300

SK – Slovakia, Banská Bystrica
Tel: +421 484 162 252
parker.slovakia@parker.com

SL – Slovenia, Novo Mesto
Tel: +386 7 337 6650
parker.slovenia@parker.com

TH – Thailand, Bangkok
Tel: +662 717 8140

TR – Turkey, Istanbul
Tel: +90 216 4997081
parker.turkey@parker.com

TW – Taiwan, Taipei
Tel: +886 2 2298 8987

UA – Ukraine, Kiev
Tel +380 44 494 2731
parker.ukraine@parker.com

UK – United Kingdom,
Warwick Tel: +44 (0)1926 317 878
parker.uk@parker.com

US – USA, Cleveland
Tel: +1 216 896 3000

VE – Venezuela, Caracas
Tel: +58 212 238 5422

ZA – South Africa,
Kempton Park Tel: +27 (0)11 961 0700 parker.southafrica@parker.com

European Product Information Centre
Free phone: 00 800 27 27 5374
(from AT, BE, CH, CZ, DE, EE, ES, FI, FR, IE, IL, IS, IT, LU, MT, NL, NO PT, SE, SK, UK)

© 2012 Parker Hannifin Corporation. All rights reserved.

Parker Hannifin Manufacturing Limited
New Courtwick Lane,
Littlehampton,
West Sussex BN17 7RZ
United Kingdom
Tel: +44 (0) 1903 737000
Fax: +44 (0) 1903 737100
www.parker.com/ssd

HA501978U1DD 01